CONCOURS INTERNE D'ACCES AU DEUXIEME GRADE DU CORPS DES PROFESSEURS DE LYCEE PROFESSIONNEL ET CONCOURS D'ACCES A L'ECHELLE DE REMUNERATION (CAER)

Section génie électrique

Épreuve écrite d'admissibilité

Durée: 8 heures. Coefficient: 1

Étude d'un système technique et/ou d'un processus technique et/ou d'un équipement : épreuve spécifique à chacune des deux options. Toutefois, le sujet de l'épreuve peut être commun aux deux options.

Cette épreuve à caractère technique prend appui sur un système technique et/ou un processus technique et/ou un équipement.

Elle permet d'évaluer les connaissances scientifiques et techniques du candidat et sa capacité à les mobiliser pour résoudre un problème technique.

La documentation technique fournie au candidat peut comprendre notamment :

- un dossier de description et de spécification de tout ou partie d'un système technique et/ou d'un processus technique et/ou d'un équipement ;
- des schémas, graphes et représentations diverses précisant l'organisation structurelle et/ou fonctionnelle et/ou temporelle du système technique et/ou du processus technique et/ou de l'équipement étudiés;
- des informations sur le processus et les procédés associés ;
- des caractéristiques techniques et des données numériques résultant de calculs et des simulations informatiques;
- des propositions de modification d'éléments du cahier des charges.

Il peut être demandé au candidat :

- de conduire l'analyse de tout ou partie du système étudié ou du processus ou de l'équipement et de le modéliser totalement ou partiellement;
- d'effectuer des calculs de prédétermination ;
- d'exploiter des résultats de simulation ou de calculs informatiques ;
- de proposer, en réponse à une modification du cahier des charges, des évolutions architecturales du système et/ou des solutions constructives permettant de satisfaire aux nouvelles fonctions;
- d'analyser un produit, un moyen de production ou un service afin d'en optimiser certaines fonctions relatives au génie électrique.

L'épreuve permet d'évaluer :

- les connaissances scientifiques et techniques du candidat ;
- la qualité des analyses conduites et la pertinence du choix des modèles utilisés;
- l'exactitude des résultats ;
- la pertinence et la cohérence des solutions proposées ;
- la qualité graphique des documents produits, la rigueur du vocabulaire technique, le respect des normes et conventions de représentation ;
- la clarté et la rigueur de l'expression écrite et de la composition.

SESSION 2002

CA/PLP

CONCOURS INTERNE

SECTION: GÉNIE ELECTRIQUE

Option: ELECTROTECHNIQUE ET ENERGIE

ETUDE D'UN SYSTEME TECHNIQUE ET/OU D'UN PROCESSUS TECHNIQUE ET/OU D'UN EQUIPEMENT

Durée: 6 heures. - Coefficient: 1

Aucun document autorisé
Calculatrice autorisée (conformement à la circulaire n°99-186 du 16 novembre 1999)

Ce sujet comporte deux cahiers distincts :

CAHIER N° 1 : Présentation, extraits du document de spécifications et de conception, documents ressources.

CAHIER N° 2 : Questionnements et réponses.

Ce sujet comporte cinq parties indépendantes :

PARTIE 1 : La distribution électrique,

PARTIE 2: Le dimensionnement du moteur,

PARTIE 3: Le codeur de position,

PARTIE 4: La variation de vitesse,

PARTIE 5 : L'étude des perturbations sur le réseau.

Ces cinq parties sont à traiter obligatoirement sur le cahier prévu à cet effet.

Il est vivement conseillé au candidat de lire entièrement le sujet avant de répondre aux questions posées. Le temps de lecture préconisé est d'environ 30 minutes.

Les candidats utiliseront les notations propres au sujet, présenteront clairement leurs calculs et encadreront les résultats attendus.

Le passage d'une forme littérale à son application numérique se fera dans le respect de la position de chaque grandeur exprimée. Le résultat numérique sera donné avec son unité.

Les correcteurs apprécient une copie soignée et rédigée lisiblement.

Si le texte du sujet, de ses questions ou de ses annexes, vous conduiit à formuler une ou plusieurs hypothèses, il vous est demandé de la (ou les) mentionner explicitement dans votre copie.

Le Pont « Pinède » du port de Marseille.

CAHIER N° 1:

DOSSIER DE PRESENTATION DU THEME,
EXTRAITS DU DOCUMENT DE SPÉCIFICATIONS ET
DE CONCEPTION,
DOCUMENTS RESSOURCE.

VUE D'UNE VOLEE DU PONT « PINEDE » EN POSITION OUVERTE



MISE EN SITUATION

Présentation générale du PORT AUTONOME DE MARSEILLE.

Marseille occupe un positionnement géographique stratégique pour anticiper sur la croissance des marchés des pays du sud de l'Europe et du bassin méditerranéen.

Le Port est réparti sur une large zone allant de l'ouest (depuis les bassins de Port Saint Louis du Rhône, les bassins de Fos, les bassins de Lavera Port de Bouc) jusqu'à l'est. (par les bassins de Marseille)

C'est par le Port Autonome de Marseille que le cœur de l'Europe est desservi par pipeline ; le trafic moyen annuel des terminaux pétroliers de Fos et Lavera s'élève à 64 millions de tonnes.

Le Port Autonome de Marseille regroupe des infrastructures à grande capacité :

Les terminaux pour pétrole brut et pour les produits raffinés,

Le terminal GPL (gaz de pétrole liquéfié) et chimie Lavera,

Les terminaux conteneurs avec leur centre de gestion et de stockage,

Le terminal minéralier public,

Le quai import-export de voitures neuves,

Les quais privés de certaines entreprises.

Le Port Autonome de Marseille est également la première plate-forme de production et de distribution des primeurs, agrumes et fruits exotiques sur les marchés français et européens avec un trafic moyen annuel de 600 000 tonnes.

Le Port Autonome de Marseille propose aussi dans le cadre de la réparation navale :

De grosses réparations structurelles sur des supertankers.

Des travaux spécialisés sur des gaziers,

Des réparations sur des paquebots,

Des travaux délicats sur des grands yachts...

- dans les différentes formes optimales pour pouvoir recevoir la plupart (90%) des navires existants,
- dans la forme 10 (la troisième mondiale), de 465 mètres de long et 85 mètres de large qui permet la réparation de tous les bateaux existants,
 - en poste à quai spécialisé à fort tirant d'eau.

Le Port Autonome de Marseille c'est aussi la porte voyageurs de la Méditerranée : les flux humains s'intensifient et le Port a aménagé et rénove encore ses équipements et infrastructures.

En plus du trafic normal vers les destinations de Corse et des pays méditerranéens, il faut accueillir 200 000 croisiéristes par an : ainsi le Port a su s'adapter pour recevoir au poste 163 du môle Léon Gourret le géant des mers "Norway" (ex France) pour 11 escales en l'an 2000.

Les bassins est du Port (bassins de Marseille) sont protégés de la haute mer par la grande digue du large qui laisse deux accès aux différents bassins.

L'accès automobile et piéton à cette digue est possible par un pont basculant : le pont Pinède qui est l'objet de la présente étude.

Le pont Pinède basculant permet ainsi le passage de bateaux pour accéder aux différentes formes ou quais de chargement ou de déchargement.

Présentation du système : LE PONT PINEDE.

Construit dans les années cinquante, rénové en 1996 pour une grande partie des installations électriques cet ouvrage permet la circulation des véhicules et des piétons entre la partie terrestre du port et la grande digue du large.

Le pont Pinède permet le passage périodique des navires circulant à l'intérieur des bassins portuaires pour accéder aux différentes formes de réparation ou aux différents terminaux de chargement et de déchargement. (voir le document de présentation page 15)

Le pont Pinède comporte deux volées mobiles droites de 37,5 mètres. C'est un pont basculant à treillis en acier chromé assemblé par rivetage. Par volée, la masse métallique représente 885 tonnes et le contrepoids pèse 400 tonnes.

La largeur utile de la chaussée prévue pour deux voies de circulation automobile est de 6,12 mètres et la hauteur de l'ouvrage est de 14 mètres. (Voir le document de présentation page 17)

Dispositifs et moyens mis en œuvre pour la sécurité :

Pour des raisons de sécurité (accès immédiat sur la digue du large par les pompiers, accès quasi immédiat aux différents bassins par les navires en particulier en cas de mauvaise mer) la priorité est donnée aux manœuvres du pont à tout moment. Les pompiers exigent un temps d'ouverture de 2 minutes.

Par ailleurs, une commande d'arrêt d'urgence ou d'ouverture d'urgence peut être initiée à distance, ces commandes émises hors automate sont transmises par relais de fréquence (type SNCF) sur deux canaux de transmission distincts.

Un grand nombre de matériels et composants avec leur câblage est redondant : C'est le cas des moteurs d'entraînement du pont, des freins à disques à manque de tension, des variateurs de vitesses, des capteurs de positions, des codeurs...

Un forçage de toutes les sécurités (capteurs de position, surcourse...) est également possible pour manœuvrer le pont en cas d'urgence.

Le pont est relié au réseau par une alimentation 3 x 150 mm_.

Un groupe électrogène de secours permet l'alimentation du pont par l'intermédiaire d'un câble de $3 \times 240 \text{ mm}$.

Afin de pouvoir effectuer les manœuvres avec un maximum de sécurité et informer tous les usagers maritimes et terrestres, cet ouvrage est équipé d'un certain nombre de dispositifs :

- Feux de signalisation : maritimes, ferroviaires, routiers et aériens,
- Barrières, éclairages,
- Sirène,
- Circuit TV,
- Circuit téléphonique,
- Etc. ...

Ces équipements ont été renforcés récemment par :

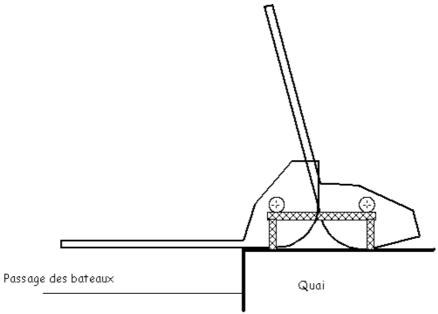
- Deux ensembles de feux et barrières "externes".
- Deux ensembles de détection et de signalisation "Hors Gabarit".
- Une boucle inductive pour la détection des véhicules terrestres.

Ensemble mécanique :

Chaque volée est équipée de deux moteurs asynchrones triphasés à cage accouplés à un système réducteur de vitesse. (le deuxième est prévu en secours) Afin de permettre un positionnement précis et un brochage parfait en fin de phase de fermeture, un variateur de vitesse (de type variateur de fréquence) pilote chaque moteur.

Les documents de présentation renseignent sur les systèmes mécaniques de construction du pont, de réduction de vitesse et de transmission du mouvement rotatif vers le mouvement de translation avec la crémaillère. Le rendement de l'ensemble réducteur 1/20 est de 0,86 tandis que pour chaque paire de pignons réducteurs (14 et 60 dents, 15 et 69 dents) le rendement est de 0,84.

Le croquis ci-dessous représentant les deux positions extrêmes de la volée ouest montre bien que le pignon se déplace (de 9,915 mètres maximum) sur la crémaillère qui est fixe (partie hachurée) et que le pont pivote en roulant avec son secteur arrondi sur le sommier du quai.



Le fonctionnement des volées est contrôlé par un codeur absolu qui permet de connaître à tout moment la position angulaire des volées. Il est monté sur l'arbre de chaque moteur. Par l'intermédiaire de l'automate programmable l'affichage de la position angulaire sur les consoles des différents postes de commande permet au pontier et au personnel d'entretien de manœuvrer en toute sécurité. Des caméras sont également à leur disposition permettant de surveiller la circulation.

En cas de défaillance, un système à drapeaux métalliques muni de capteurs magnétiques retransmet quelques positions angulaires caractéristiques des volées.

Télécommande:

Cet ouvrage est télécommandé à partir de deux sites :

<u>Localement</u>, à partir de sa maison pontière associée, au travers d'un pupitre dit "local", d'un automate "local" et de deux automates "volées". (la «volée est » située côté terre et «volée ouest » située côté mer).

<u>A distance</u> à partir de la vigie de St Cassien, par un pupitre "distant" et un système de supervision.

Fonctionnement normal:

En fonctionnement normal, l'installation est commandée à distance par le pupitre de la vigie de St Cassien.

En fonctionnement dégradé, l'installation est commandée en "local" par le pupitre de la maison pontière.

Le choix du pupitre est réalisé par un commutateur situé dans le local électrique côté terre.

Fonctionnement de secours :

En fonctionnement de secours, chaque volée est commandée en "local" par sa platine de commandes à vue.

Un commutateur à clé autorise une commande à vue depuis le local technique de la volée terre par un manipulateur à deux positions. Cette possibilité n'est utilisée qu'à des fins de maintenance.

Quelques caractéristiques générales de l'équipement de puissance :

Chaque volée est équipée de deux moteurs (au nord et au sud) : de type asynchrone triphasé à cage.

Leroy Somer 400 V; 50 Hz;

Fixation B3 à pattes ; 2 bouts d'arbre standards ;

Protection IP 557; Classe F;

Sonde: CTP.

Un système de frein à manque de tension commandé par deux bobines permettant le blocage du pont à l'arrêt est monté sur chaque volée.

Chaque moteur est piloté par un ensemble variateur de vitesse de type variateur de fréquence :

Altivar 45 ref ATV 45 2 D 75 de Télémécanique / Schneider complété

- par un module de freinage VW3 A45 201 D 90.
- par une carte de communication "Bus Multipoint" VW3 A45 55 03.
- et par des selfs VZ1L 150 U 170 T.

Distribution électrique.

Présentation:

La distribution générale du port autonome de Marseille se fait sous forme d'une boucle en 20 kV.

Alimentation pont Pinède:

Le pont Pinède est alimenté en 400 V triphasé + PE depuis le poste de transformation T5.

L'ancienne motorisation à courant continu nécessitait pour son alimentation de puissance 6 câbles de section 150 mm_ (3 pour le + 220 V et 3 pour le 0 V) et deux câbles 70 mm_ pour le conducteur de protection qui ont été conservés dans l'installation actuelle ainsi que de nombreux disjoncteurs.

Alimentation moteur:

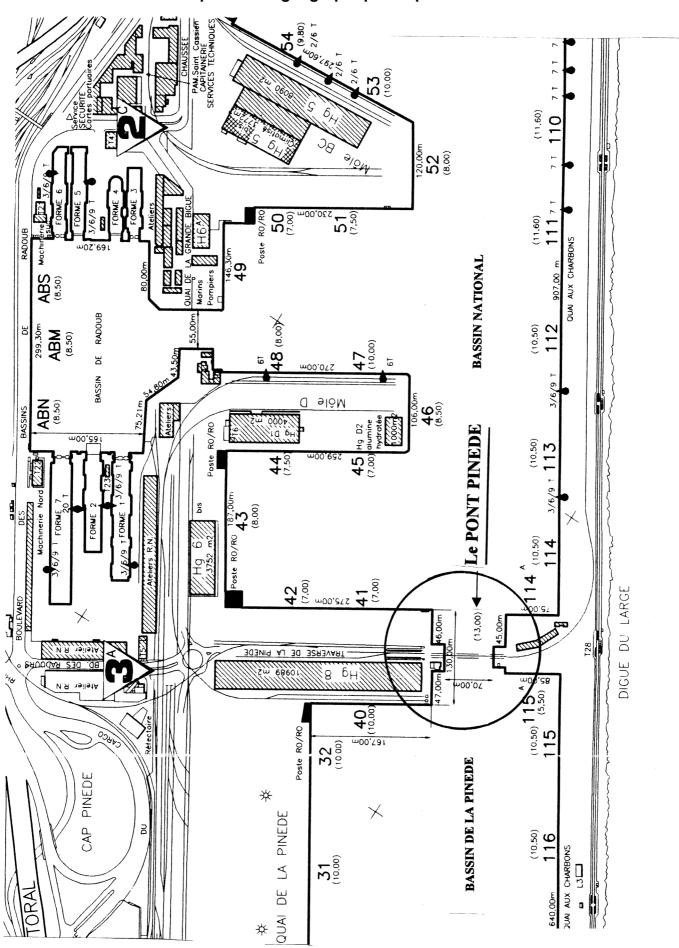
La partie 1 (distribution électrique) s'intéressera à l'alimentation du moteur sud de la volée ouest (coté mer), les pages suivantes présentent l'alimentation de ce moteur.

- * Implantation des différents éléments de l'alimentation du moteur sud de la volée ouest,
- * Schéma du poste de transformation T5,
- * Schéma de l'armoire de distribution (pages 14 et 15),
- * Schéma de l'armoire de variation de vitesse (moteur sud volée ouest).
- * Schéma de la machinerie.

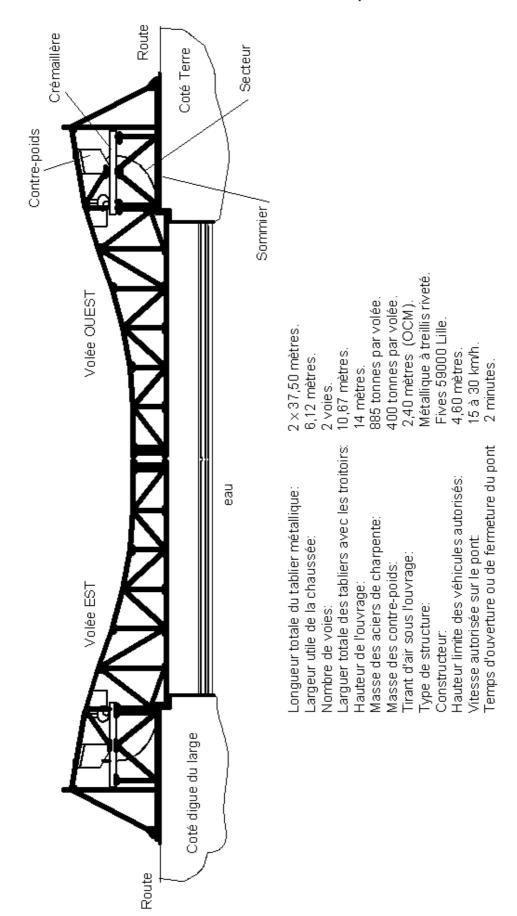
Vue d'ensemble des bassins est du port de Marseille



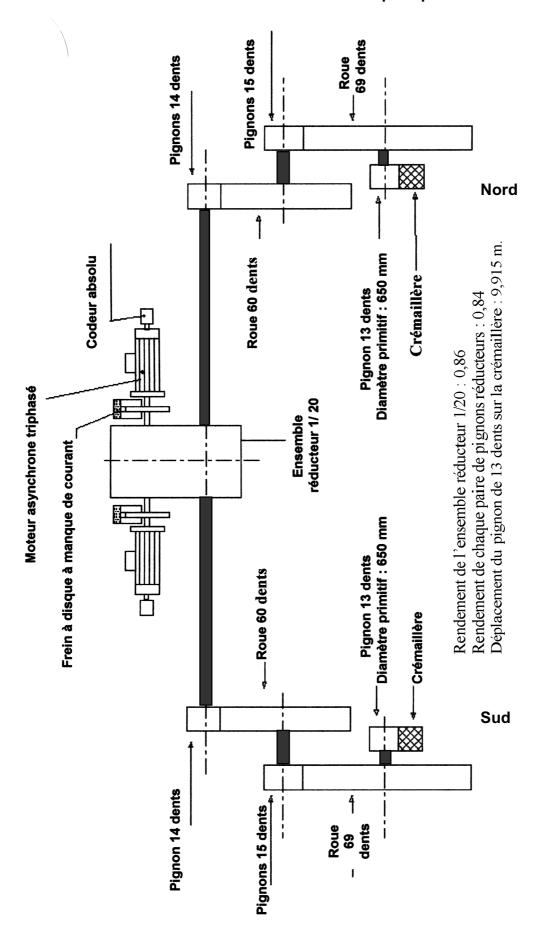
Implantation géographique du pont Pinede



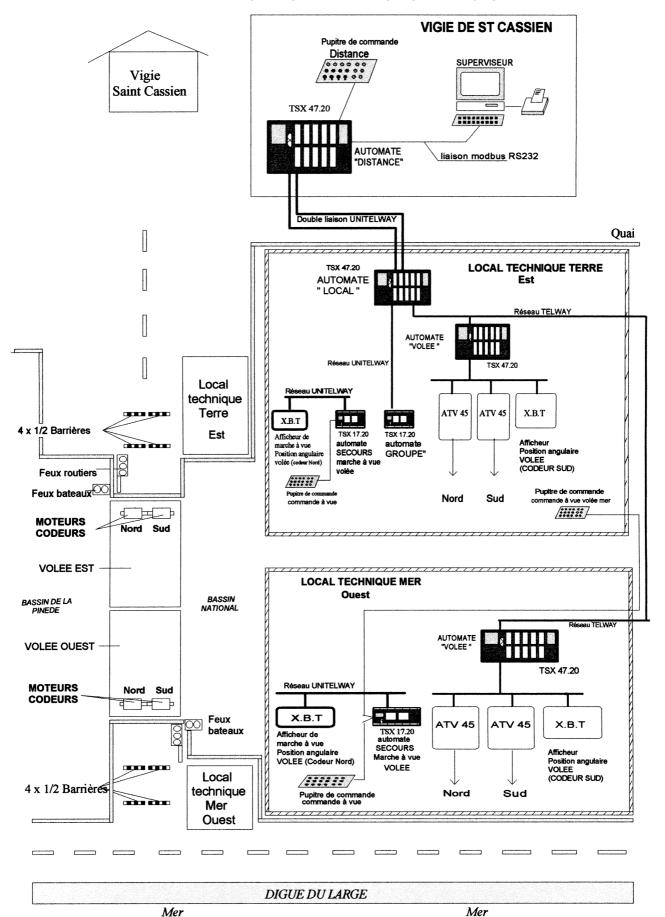
PONT PINEDE Fiche descriptive



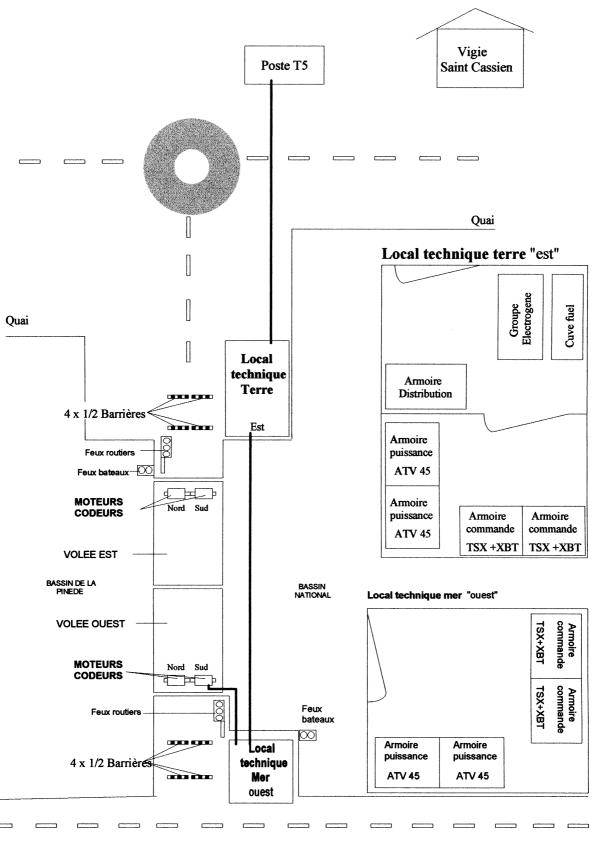
Mécanisme d'entraînement du pont pinède



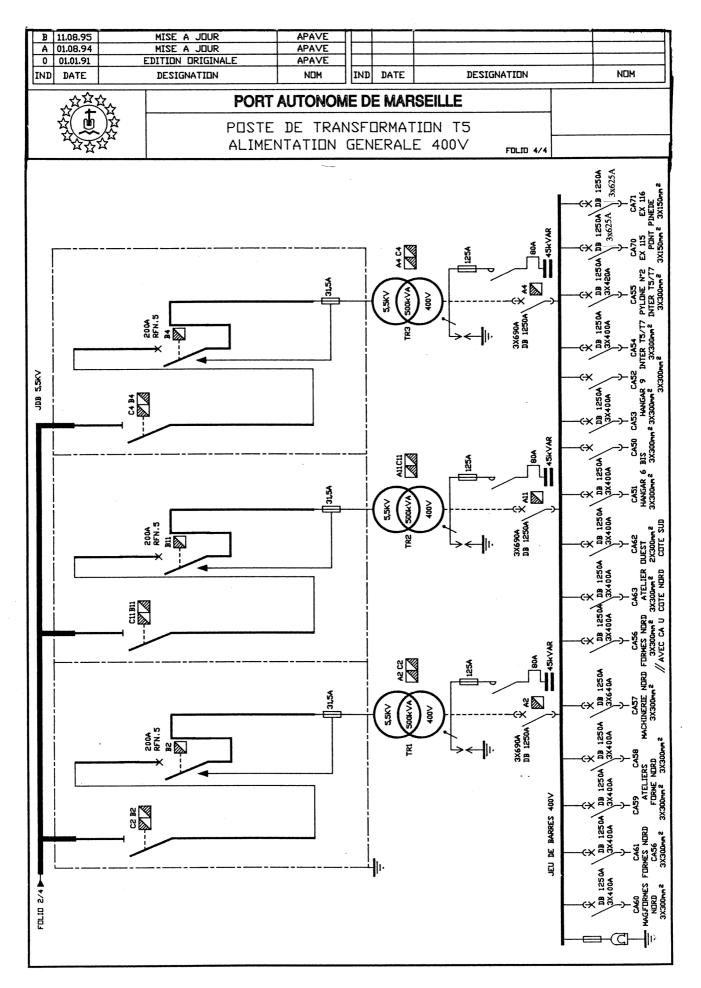
IMPLANTATION DES DIFFERENTES INSTALLATIONS

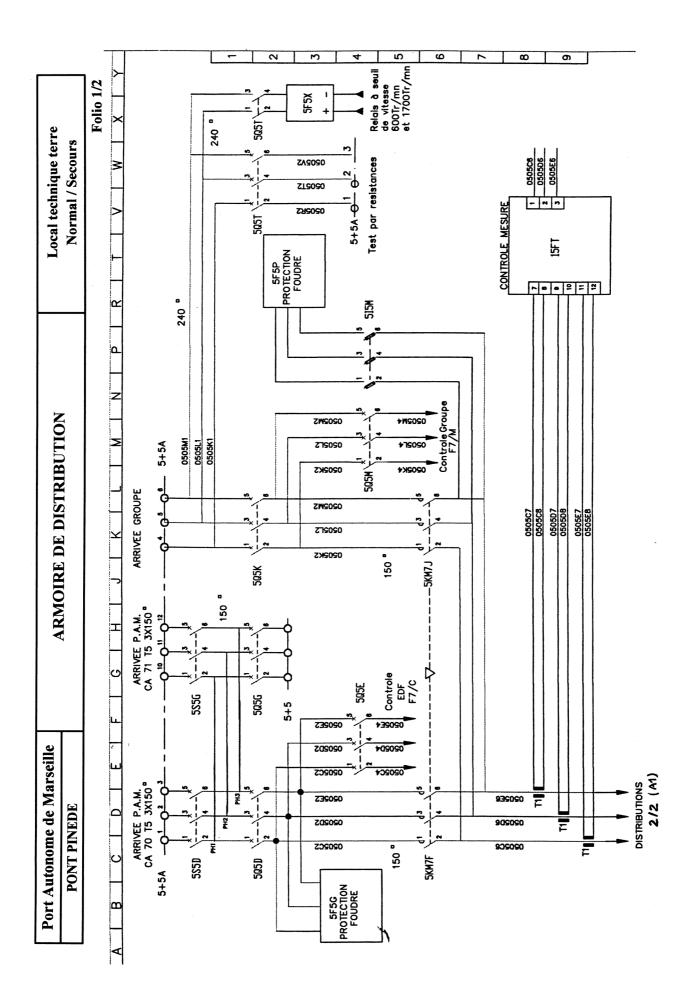


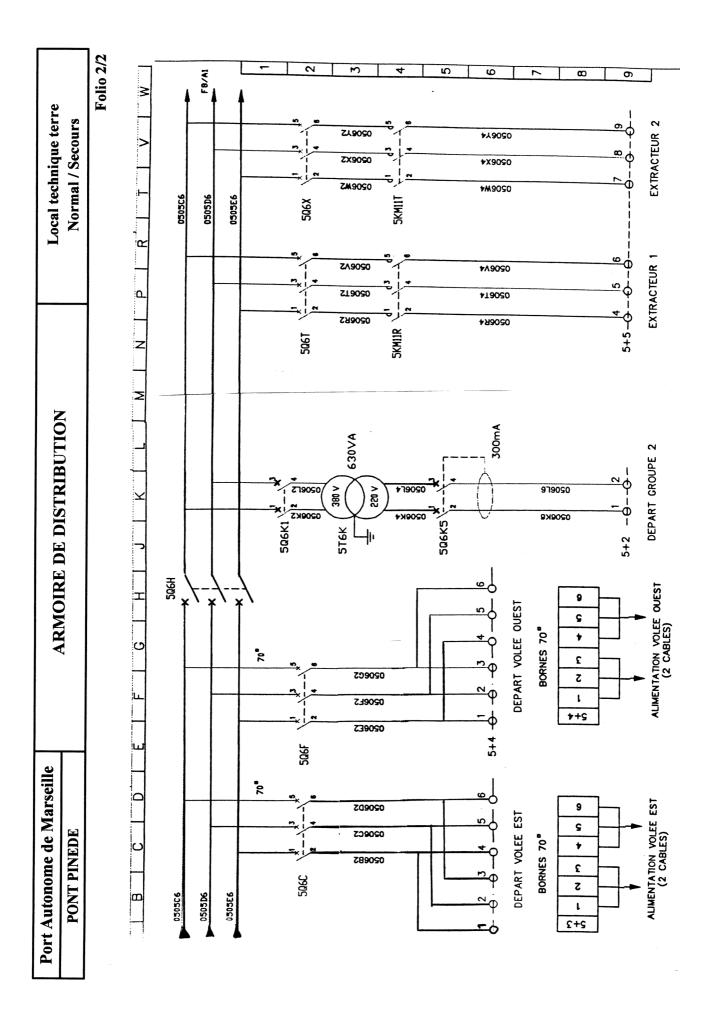
IMPLANTATION DES DIFFERENTES ARMOIRES ELECTRIQUES

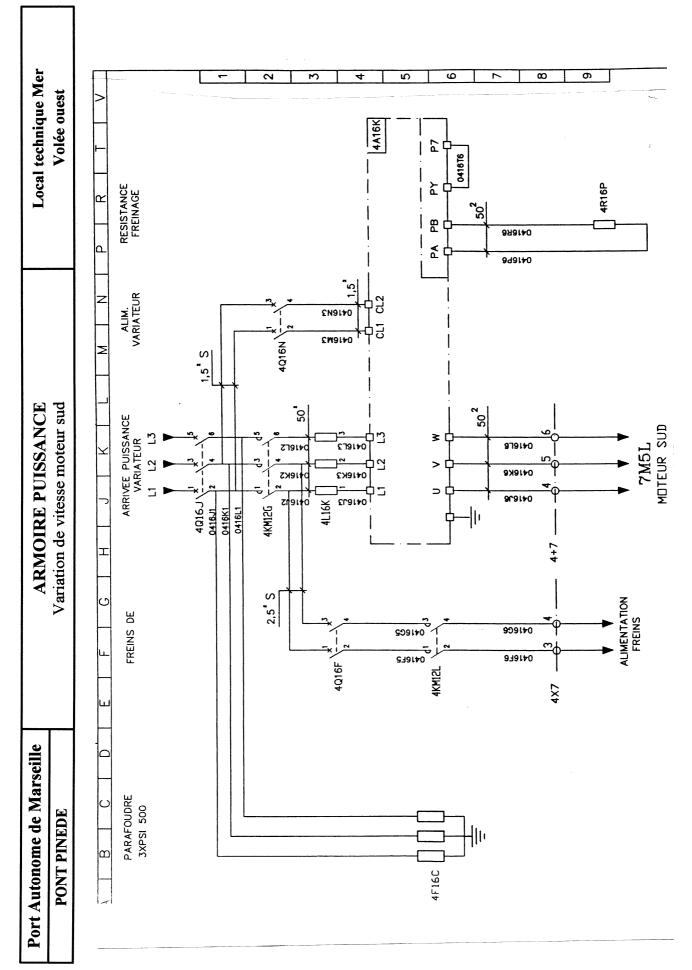


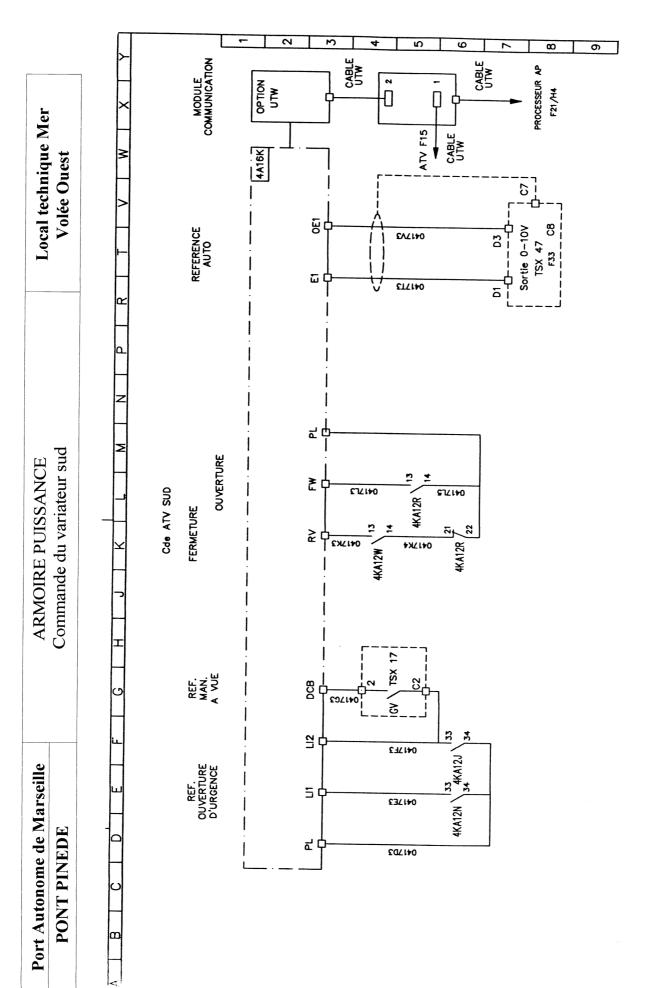












EXTRAITS DU DOCUMENT DE SPECIFICATION

ET DE

CONCEPTION DU SYSTEME

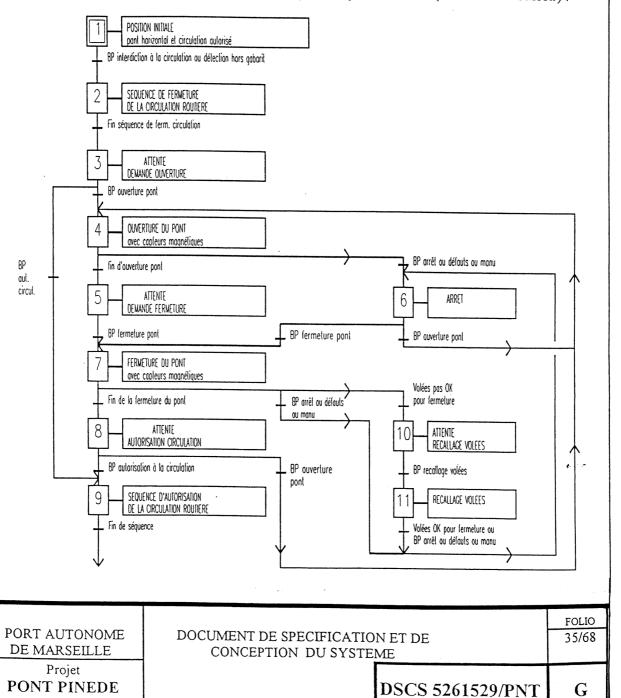
concernant la fermeture du pont.

DESCRIPTION DU FONCTIONNEMENT AUTOMATIQUE DU PONT

SEQUENCEMENT GENERAL

Sur les pupitres Local/Distant, il y a 6 boutons poussoirs lumineux (Fermeture accés, Ouverture accés, Arrêt pont, Fermeture pont, Ouverture pont, Recallage volées) qui sont utilisables selon une séquence contrôlée par l'automate 'Local'. La ou les manoeuvres possibles dans un état donné de l'ouvrage sont indiquées par un 'clignotement' des voyants concernés, le voyant éclairé en 'fixe' indique la manoeuvre en cours.

Le fonctionnement automatique du pont est décrit par le séquentiel suivant (BP=Bouton Poussoir) :



MANOEUVRE DE FERMETURE DU PONT

Au cours de la fermerture, le séquentiel va fonctionner sous un système Maître/Esclave. La volée OUEST est la volée maîtresse qui est positionnée en priorité en brochage. La volée EST, elle, est la volée esclave qui attend à sa position de ralentissement (13°) que la volée maître soit arrivée en prébrochage avant de partir à son tour pour sa position de prébrochage. La volée OUEST se broche en premier, suivi de la volée EST. Une fois les 2 volées brochées correctement, l'assise totale du pont est réalisée.

L'ensemble des positions des deux volées seront détectés par les codeurs absolus:

Position ouverture totale: 77° 5 Position ralentissement: 13° Position prébrochage: 11°

Position brochage: 9°
Position fermeture totale 2°

DESCRIPTIF DU SEQUENTIEL DE FERMETURE DES VOLEES.

A partir de la position d'ouverture totale, repérée par le codeur, les deux volées vont être commandées en fermeture à grande vitesse (fréquence des ATV de 67 Hz).

Elles vont par la suite passer dans une position de ralentissement. A partir de cette position de ralentissement la volée esclave est arrétée, tandis que la volée maître poursuit sa course à demi vitesse (fréquence de l' ATV de 33,5 Hz)

La volée maître passe par sa position de prébrochage. La volée esclave redémarre sa course à demi-vitesse (fréquence de l'ATV de 33 Hz) alors que la volée maître continue sa course à faible vitesse (fréquence de l'ATV de 4Hz environ).

La volée esclave passe par sa position de prébrochage: elle continue sa course à faible vitesse (fréquence de l'ATV 4 Hz).

La volée maître arrive en position de brochage et s'arrête le temps de positionner la volée esclave dans le même état.

Une fois la volée maître en état de brochage, la même manoeuvre sera effectuée pour positionner en brochage la volée esclave.

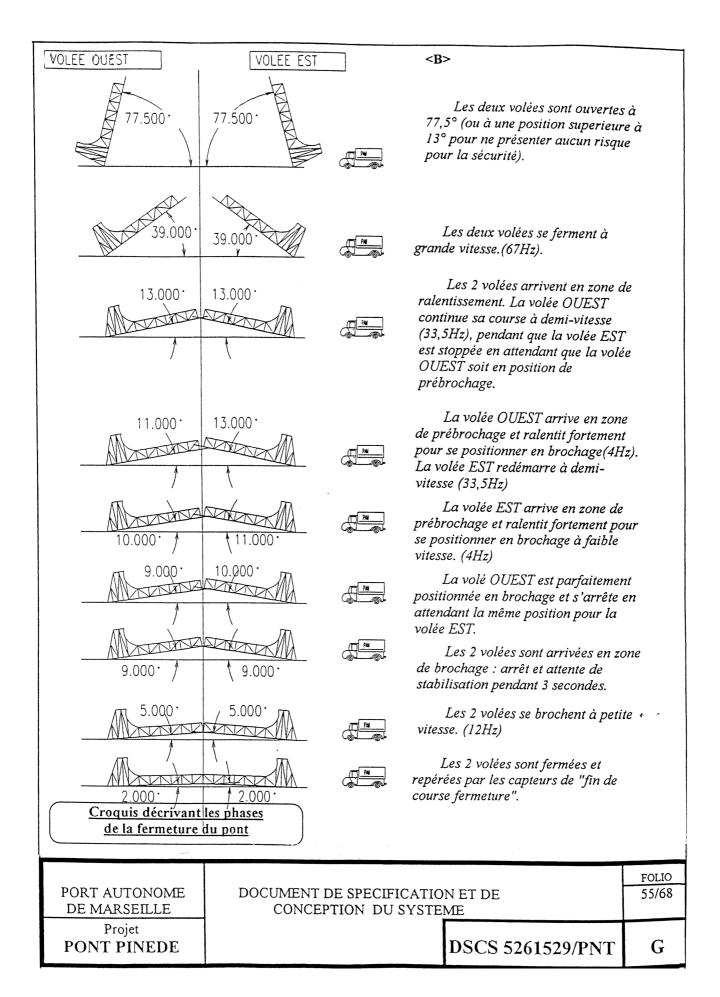
Une fois les deux volées amenées dans la même position de brochage, une temporisation de 3 seconde est amorçée. A la fin de cette temporisation, les deux volées seront brochées à faible vitesse (fréquence des ATV de 12 Hz), en surveillant l'intensité des deux moteurs.

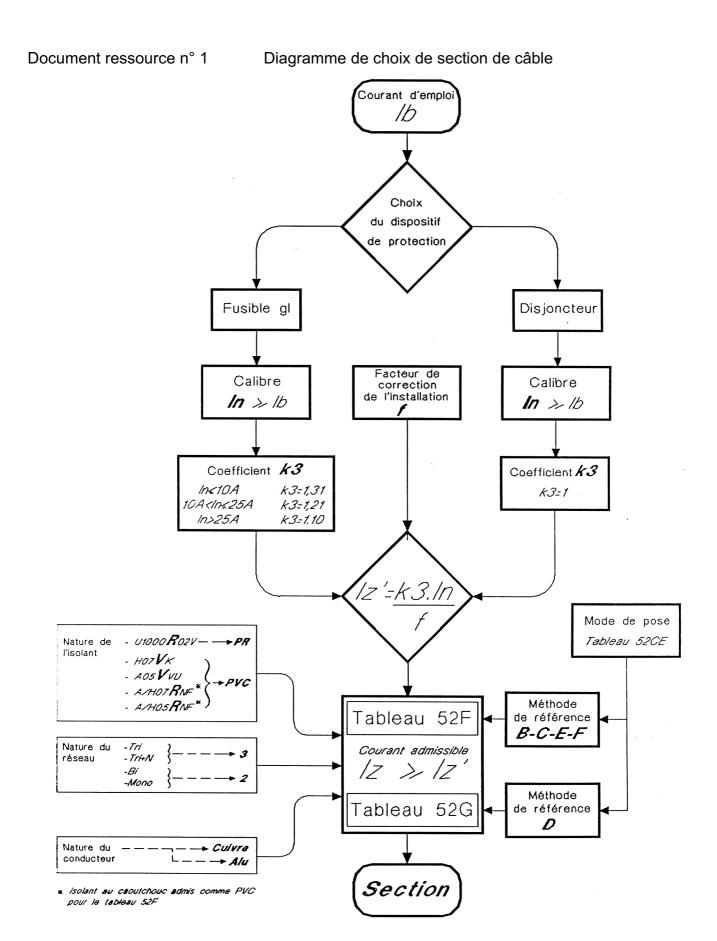
La fin de manoeuvre est validée

Lors de cette fermeture les volées seront donc positionnées en brochage par des manoeuvres séparées. De cette manière, l'on évitera tout problème d'asynchronisme entre les volées.

Le croquis fourni précise chaque étape de la fermeture: (page suivante)

		FOLIO
PORT AUTONOME	DOCUMENT DE SPECIFICATION ET DE	54/68
DE MARSEILLE	CONCEPTION DU SYSTEME	
Projet PONT PINEDE	DSCS 5261529/PNT	G



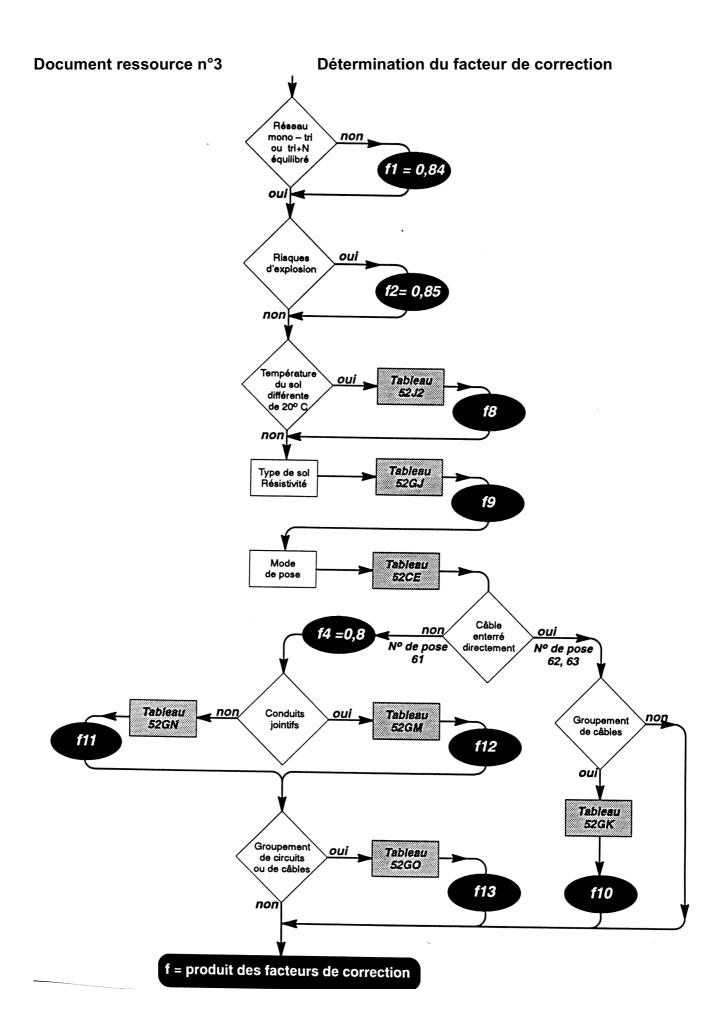


Document ressource n°2

Tableau des modes de pose

tableau 52CE

Methode de 14 référence	-	0.9	-	0.9	-	6.0	-	6.0	-	0.95 pour câble multi	0.95 pour câble multi
methode de référence	_				1						0 -0 -
_	ω.	æ	8	ω	æ	8	8	ω.	œ	ω	6 6
de pose	3	31A	32	32A	33	33A	8	34A	7	22	57 47
Description	Conducteurs isolés ou câbles mono ou multiconducteurs dans des goulottes fixées aux parois	– en parcours horizontal	– en parcours vertical		Conducteurs isolés dans des goulottes encastrées dans des planchers	Cables mono ou multiconducteurs dans des goulottes encastrées dans des planchers	Conducteurs isolés dans des goulottes suspendues	Cables mono ou multiconducteurs dans des goulottes suspendues	Conducteurs isolés dans des moulures	Conducteurs isolés ou câbles mono ou multiconducteurs dans des plinthes rainurées	Conducteurs isolés ou câbles mono ou multiconducteurs dans des chambres Conducteurs isolés ou câbles mono ou multiconducteurs dans dehuisseries de
Ехетріе	@	88			8 89	89		& &		2 8	
4	0.95	0.95	0.865	0.95	0.865	0.95	0.865	0.95	8.0	-	-
Méthode de référence	œ	œ	œ	ω	ω	ω.	8	æ	۵	۵	۵
95 od 96	12	ង	22A	ន	23A	24	24A	25	29	62	S
Description	Cables mono ou multiconducteurs dans des vides de construction	Conducteurs isolés dans des vides de construction	Cables mono ou multiconducteurs dans des conduits dans des vides de construction	Conducteurs isolés dans des conduits profilés dans des vides de construction	Cables mono ou multiconducteurs dans des conduits profilés dans des vides de construction	Conducteurs isolés dans des conduits profilés noyés dans la construction	Cábles mono ou multiconducteurs dans des conduits profilés noyés dans la construction	Cables mono ou multiconducteurs dans: - des faux-platonds	Cables mono ou multiconducteurs dans des conduits ou dans des conduits profilés enterrés ou dans des fourreaux enterrés	Câbles mono ou multiconducteurs enterrés sans protection mécanique complémentaire	Cables mono ou multiconducteurs enterrés avec protection mécanique complémentaire
								7) 6 8			



Document ressource n∞4

Tableaux des facteurs de correction

f8 en fonction des températules du sel teblesu 62J2

Températura do est (*C)	Inclation						
	PYC	PR-EPR					
10	1.1	1.07					
15	1.05	1 64					
20	1	' 1					
25	0.05	0.96					
an.	0.10	0.93					
35 :	0.14	0.80					
45	0.77	0.65					
45	0,74	0.8					
50	0.0	0.78					
55	0.66	0.71					
60	0.45	0.55					
5\$		0.6					
70		0.53					
75		0.46					
DO		0.30					

19 en foscilon de la réplicate du soi

				Lab	egu 52GJ
Résistivés Europégen	Factor				
du temain (km/M)	correction	Harmidies	Net	ura du ten	ai n
0.4	125	Pose immergée	Maráosgas		
Q.B	t.21	Terreins très humides	Sable		
7,0	1.13	Terreles humides		Arglie	
0.85	1.05	Terrain du попра		•1	
1		Terain see		paloalra	
1.2	9.64	=			
1.5	0.60	Terran très ses			Cendres
2	9.76	-			-
2.5	0.7	=			Miliohefer
		7	1		

110 pour le groupement de plus eure cébles posés directement dans le soi (claires mons ou multiponduotrare diopposée horsontalement ou verteologre) q

tableau 62GK

	Distance entre cábles ou proupements de 3 cábles monoconductours									
Nombre de cébies ou de circulus	cacee loycout enge	Un diamète de câble	0.25m	i O≙m	1 m	Måthodes de référence	Modes de pose			
2	0.75	0.78	0.84	0.68	0.92					
3	6.64	0.67	0.74	D.78	0.65					
<u> </u>	6.57	D.81	0. 6 22	07\$	9.02	D	62, 63			
Б.	C.52	D. 56	0.65	D.71	0.6					
- · t	C.49	0.53	0.6	D 69	0.78					

f11 pour les conduits entende non jointife despoées homeometement ou versionioment (à remon d'un cable ou d'un groupement de 3 câties monoconducteurs)

tableau S2GN

	Cratence entre conduits										
Vomt de cond.		0.25m	0.5m	1m	Méthotes de référence	Modes de pose					
2		0.93	0.95	0.97							
3		0.87	0.91	0.95]						
4		0.64	0.09	0.64	0	E1					
5		0.81	D.87	0.93]						
6		D.7 9	0.86	0.93	1						

f12 pour les conduits ententes jointité en fanction de leur diagonition

tableou 52GM

	Mode de poes Nº 61									
Nombre de conduite disposée	Nombré de condula deposés horizontalement									
verticalement	1	2	3	4	5	6				
1	1	0.87	0,77	0,72	0,68	0,65				
N	0,87	0,71	0,62	0,57	0,53	0,50				
3	0,77	0.62	0.53	0.46	0.45	0.42				
4	0,72	0,57	0,48	0,44	0,40	0,39				
	0.66	0.50	0,45	9,40	937	0,35				
đ	0.65	0,50	0,42	0,38	D35	0.22				

113 densis cas dapluşlayış circüts ru câbles dans un nâme cordul anteré

tableau 6260

														TRUB BEOD
Chapostion de crouts							Methodes	Modes						
مواطئت بالك دت		Nambre de securis ou de célules multiporducteurs								réternos	0000 00000			
jeinthe	1	7	9	-	5	6	7	, 6	b	12	15	20		
Poets. dens um verskalt emberå	1	071	D.50	0. 5	0.45	G.41	U.348	035	0.943	0.29	0.25	0.22	O	5 1

TABLEAU 52 G

Courants admissibles (en ampères) dans les canalisations enterrées (méthode de référence D)

SECTION DES	NOMBRE D	E CONDUCTEURS C	HARGÉS ET TYPE D	ISOLATION
CONDUCTEURS (mm²)	PVC 3	PVC 2	PR 3	PR 2
CUIVRE				
1,5	26	32	31	37
2,5	34	42	41	48
4	44	54	53	63
6	56	67	66	80
10	74	90	87	104
16	96	116	113	136
25	123	148	144	173
35	147	178	174	208
50	174	211	206	247
70	216	261	254	304
95	256	308	301	360
120	290	351	343	410
150	328	397	387	463
185	367	445	434	518
240	424	514	501	598
300	480	581	565	677
ALUMINIUM				
10	57	68	67	80
16	74	88	87	104
25	94	114	111	133
35	114	137	134	160
50	134	161	160	188
70	167	200	197	233
95	197	237	234	275
120	224	270	266	314
150	254	304	300	359
185	285	343	337	398
240	328	396	388	458
300	371	447	440	520

Lorsque les câbles enterrés sont posés dans des fourreaux, un facteur de réduction de 0,80 est à appliquer aux valeurs du tableau 52 G.

Détermination des courants de court-circuits (Icc)

Icc en un point quelconque de l'installation

Déterminer résistances et réactances de

partie de l'installation	valeurs à conside résistances	érer réactances
réseau amont ⁽¹⁾	(mΩ) R1 = 0,1 x Q	$(m\Omega)$ $X1 = 0.995 Z_{Q}$ $Z_{Q} = \frac{(m U_{D})^{2}}{S_{KQ}}$
tranformateur	$R2 = \frac{Wc \times U^2}{S^2} 10^{-3}$ $Wc = pertes$ $cuivre (W)^{(2)}$ $S = puissance$ $apparente du$ $transformateur$ (kVA)	
liaison en câbles ⁽³⁾	R3 = $\rho \frac{L}{S^{(4)}}$ ρ = 18,51 (Cu) ou 29,41 (Al) L en m S en mm ²	X3 = 0,09L (câbles uni jointifs) X3 = 0,13L ⁽³⁾ (câbles uni espacés) L en m
en barres	$\begin{array}{ll} R3 = \; \rho \; \frac{L}{S^{(4)}} \\ \rho = 18,51 \; (Cu) \\ \text{ou 29,41 (AI)} \\ \text{L en m} \\ \text{S en mm}^2 \end{array}$	X3 = 0,15L ⁽⁵⁾ L en m
disjoncteur rapide	R4 négligeable	X4 négligeable
sélectif	R4 négligeable	X4 négligeable

Valeur de l'Icc en un point de l'installation par la méthode suivante : (méthode utilisée par le logiciel Ecodial 3 en conformité avec la norme NF C 15-500).

1. calculer:

la somme Rt des résistances situées en amont de ce point :

Rt = R1 + R2 + R3 + ... et la somme Xt des réactances situées en amont de ce point : Xt = X1 + X2 + X3 + ...

2. calculer : mc Un lcc maxi. = _ $\sqrt{3} \sqrt{Rt^2 + Xt^2}$

Rt et Xt exprimées en m Ω

Important:

- U_n = tension nominale entre phases du transformateur (400 V)
- m = facteur de charge à vide = 1,05
- \blacksquare c = facteur de tension = 1,05.

Exempl	е
--------	---

schéma	partie de l'installation	résistances (mΩ)	réactances (mΩ)
	réseau amont S _{KQ} = 500 000 kVA	R1 = $\frac{(1,05 \times 400)^2}{500\ 000}$ x 0,1 R1 = 0,035	$X1 = \frac{(1,05 \times 400)^2}{500\ 000} \times 0,995$ $X1 = 0,351$
8	transformateur $S_{nt} = 630 \text{ kVA}$ $U_{kr}^{kr} = 4 \%$ $U_{kr}^{kr} = 420 \text{ V}$ $V_{cu} = 6300 \text{ W}$	$R2 = \frac{6300 \times 420^2 \times 10^{-3}}{630^2}$ $R2 = 2.8$	$X2 = \sqrt{\left(\frac{4}{100} \times \frac{420^2}{630}\right)^2 - (2.8)}$ $X3 = 10.84$
	liaison (câbles) transformateur disjoncteur 3 x (1 x 150 mm²) Cu par phase L = 5 m	$R3 = \frac{18.51 \times 5}{150 \times 3}$ $R3 = 0.20$	$X3 = 0.09 \times \frac{5}{3}$ X3 = 0.15
× ^{M1}	disjoncteur rapide	R4 = 0	X4 = 0
1 2 3	liaison disjoncteur départ 2 barres (CU) 1 x 80 x 5 mm ² par phase L = 2 m	$R5 = \frac{18.51 \times 2}{400}$ $R5 = 0.09$	X5 = 0,15 x 2 X5 = 0,30
*M2	disjoncteur rapide	R6 = 0	X6 = 0
oleau condaire M3	liaison (câbles) tableau général BT tableau secondaire 1 x (1 x 185 mm²) Cu par phase L = 70 m	R7 = 18,51 x 70 R7 = 7	X7 = 0,13 x 70 X7 = 9,1

Calcul des intensités de court-circuit (kA)

rési	stances	réactances	Icc
(mΩ		(mΩ)	(kA)
en	Rt1 = R1 + R2 + R3	Xt1 = X1 + X2 + X3	$\frac{1,05 \times 1,05 \times 400}{\sqrt{3} \sqrt{(3,03)^2 + (11,34)^2}} = 21,70 \text{ kA}$
M1	Rt1 = 3,03	Xt1 = 11,34	
en	Rt2 = Rt1 + R4 + R5	Xt2 = Xt1 + X4 + X5	$\frac{1,05 \times 1,05 \times 400}{\sqrt{3} \sqrt{(3,12)^2 + (11,64)^2}} = 21,20 \text{ kA}$
M2	Rt2 = 3,12	Xt2 = 11,64	
en	Rt3 = Rt2 + R6 + R7	Xt3 = Xt2 + X6 + X7	$\frac{1,05 \times 1,05 \times 400}{\sqrt{3} \sqrt{(10,12)^2 + (20,74)^2}} = 11,05 \text{ kA}$
M3	Rt3 = 10,12	Xt3 = 20,74	

sélectif R4 négligeable X4 négligeable

(1) S_{x0}: puissance de court-circuit du réseau à haute tension en kVA.

(2) Pour les valeurs des pertes cuivre, lire les valeurs correspondantes dans le tableau de la page K77.

(3) Réactance linéique des conducteurs en fonction de la disposition des câbles et des types.

(4) S'il y a plusieurs conducteurs en parallèle par phase diviser la résistance et la réactance d'un conducteur par le nombre de conducteurs.

R est négligeable pour les sections supérieures à 240 mm?

(5) Réactance linéique des jeux de barres (Cu ou AL) en valeurs moyennes.

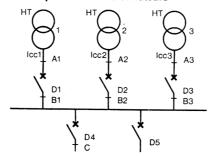
Circuits alimentés par plusieurs transformateurs en parallèle

Choix des disjoncteurs de source et de départ en fonction du nombre et de la puissance des transformateurs d'alimentation

Le choix du disjoncteur de protection d'un circuit dépend principalement des 2 critères suivants

- le courant nominal de la source ou de l'utilisation, qui détermine le calibre approprié de l'appareil
- le courant de court-circuit maximal au point considéré, qui détermine le pouvoir de coupure minimal que doit avoir l'appareil.

Cas de plusieurs transformateurs



Dans le cas de plusieurs transformateurs en parallèle(1)

- le disjoncteur de source D1 doit posséder un pouvoir de coupure supérieur à la plus grande des 2 valeurs suivantes : □ soit lcc1 (cas du court-circuit en B1) □ soit lcc2 + lcc3 (cas du court-circuit en A1)
- le disjoncteur de départ D4 doit posséder un pouvoir de coupure supérieur à lcc1 + lcc2 + lcc3.

Le tableau ci-contre permet de déterminer

- le disjoncteur de source en fonction du nombre et de la puissance des transformateurs d'alimentation (dans le cas d'un seul transformateur, le tableau préconise un disjoncteur fixe dans le cas de plusieurs transformateurs, le tableau indique un disjoncteur débrochable et un disjoncteur fixe)
- le disjoncteur de départ en fonction des sources et de l'intensité nominale du départ (les disjoncteurs indiqués dans le tableau peuvent être remplacés par des disjoncteurs limiteurs, si on souhaite utiliser la technique de filiation avec d'autres disjoncteurs situés en aval du départ).

(1) Pour coupler plusieurs transformateurs en parallèle, il faut que les transformateurs possèdent :

le même Ucc
le même rapport de transformation
le même couplage
et que le rapport des puissances entre
2 transformateurs soit au maximum de 2.

Exemple

3 arrivées transformateurs 20 kV/400 V de 800 kVA chacun (In = 1 127A). Des départs, dont un départ de 400 A, un départ de 200 A et un départ de 100 A. Quels disjoncteurs installer sur les arrivées et sur les départs ?

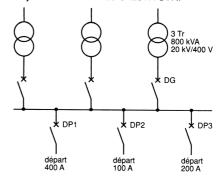
■ Disjoncteurs d'arrivée :

on choisira des disjoncteurs Masterpact M12H1 débrochables ou des disjoncteurs C1251N STR débrochables. Le choix s'effectuera en fonction des options dont on souhaite disposer (à noter qu'il serait également possible d'installer des disjoncteurs CM1250N fixes).

■ Disjoncteurs de départs :

on choisira un disjoncteur NS400H pour le départ 400 A, un disjoncteur NS250H pour le départ 200 A et un disjoncteur NS100H pour le départ 100 A.

Ces disjoncteurs présentent l'avantage d'être sélectifs (sélectivité totale) avec les disjoncteurs M12H1 ou C1251N STR.



Détermination des chutes de tension admissibles

Calcul de la chute de tension

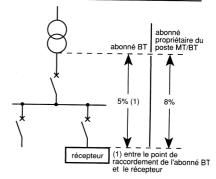
La chute de tension en ligne en régime permanent est à prendre en compte pour l'utilisation du récepteur dans des conditions normales (limites fixées par les constructeurs des récepteurs).

Plus simplement, les tableaux ci-dessous donnent la chute de tension en % dans 100 m de câble, en 400 V/50 Hz triphasé, en fonction de la section du câble et du courant véhiculé (In du récepteur). Ces valeurs sont données pour un cos φ de 0,85 dans le cas d'un moteur et de 1 pour un récepteur non inductif.

Ces tableaux peuvent être utilisés pour des longueurs de câble L ≠ 100 m : il suffit d'appliquer au résultat le coefficient L/100.

La norme NF C 15-100 impose que la chute de tension entre l'origine de l'installation BT et tout point d'utilisation n'excède pas les valeurs du tableau ci-contre.

D'autre part la norme NF C 15-100 § 552-2 limite la puissance totale des moteurs installés chez l'abonné BT tarif bleu. Pour des puissances supérieures aux valeurs indiquées dans le tableau ci-dessous, l'accord du distributeur d'énergie est nécessaire.



Chute de tension maximale entre l'origine de l'installation BT et l'utilisation

	éclairage	autres usages (force motrice)
abonné alimenté par le réseau BT de distribution publique	3 %	5 %
abonné propriétaire de son poste HT-A/BT	6 %	8 % (1)

⁽¹⁾ Entre le point de raccordement de l'abonné BT et le moteur.

Chute de tension dans 100 m de câble en 400 V/50 Hz triphasé (%)

câble	cuiv	re) alum	ninium							
S (mm²)	1,5	2,5	4	16	10	16	25	35	50	70	95	1 120	150	10	16	25	35	1 50				Callagra F
ln (A)	1										33	120	130	10	10	25	35	50	70	95	120	150
1	0,5	0,4				-			_		 	ļ		├	 							
2	1.1	0,6	0,4			-		 		 	<u> </u>					ļ			<u> </u>			
3	1,5	1	0,6	0,4		 			-		 		 	104		ļ		-				
5	2,6	1,6	1	0,6	0,4	<u> </u>		 					<u> </u>	0,4								
10	5,2	3,2	2	1,4	0,8	0,5			 					0,6	0,4							
16	8.4	5	3.2	2,2	1,3	0,8	0,5			 		ļ		1,3	0,8	0,5						
20	0,4	6,3	4	2,6	1,6	1,0	0,6		 					2,1	1,3	0,8	0,6					
25	-	7,9	5	3,3	2	1,3		0.0	<u> </u>	!				2,5	1,6	1,1	0,7	0,5				
32	_	7,5	6,3	4,2	2,6		0,8	0,6						3,2	2	1,3	0,9	0,6	0,5			
40	 		7.9			1,6	1,1	0,8	0,5					4,1	2,6	1,6	1,2	0,9	0,6	0,5		
50			7,9	5,3	3,2	2,1	1,4	1	0,7	0,5				5,1	3,2	2,1	1,5	1,1	0,8	0,6	0,5	
63				6,7	4,1	2,5	1,6	1,2	0,9	0,6	0,5			6,4	4,1	2,6	1,9	1,4	1	0,7	0,6	0,5
70	-			8,4	5	3,2	2,1	1,5	1,1	0,8	0,6			8	5	3,2	2,3	1,7	1,3	0,9	0,8	0,6
30	-				5,6	3,5	2,3	1,7	1,3	0,9	0,7	0,5			5,6	3,6	2,6	1,9	1,4	1,1	0,8	0,7
	_				6,4	4,1	2,6	1,9	1,4	1	0,8	0,6	0,5		6,4	4,1	3	2,2	1,5	1,2	1	0,8
100					8	5	3,3	2,4	1,7	1,3	1	0,8	0,7			5,2	3,8	2,7	2	1,5	1,3	1
125						4,4	4,1	3,1	2,2	1,6	1,3	1	0,9			6.5	4,7	3,3	2,4	1,9	1,5	1,3
160							5,3	3,9	2,8	2,1	1,6	1,4	1,1				6	4,3	3,2	2,4	2	1,6
200							6,4	4,9	3,5	2,6	2	1,6	1,4					5,6	4	3	2,4	2
250								6	4,3	3,2	2,5	2,1	1.7			l —	l	6.8	5	3.8	3,1	2,5
320									5,6	4,1	3,2	2,6	2,3					0,0	6.3	4,8	3,9	2,5
100									6,9	5,1	4	3,3	2,8					-	0,3	5.9		3,2
500									,-	6.5	5	4,1	3.5	_		l		-		5,9	4,9 6,1	4,1 5

câble	cuiv																alun	niniu	m									
S (mm²)	1,5	2,5	4	6	10	16	25	35	50	70	95	1120	150	185	240	1300	10		25	35	50	170	195	1120	1450	1405	loan	loo
ln (A)										1	1	1	1.00	1.00		1000		1.0	25	33	130	1,0	195	120	150	185	240	300
1	0,6	0,4								_	1	1	 	_	_	 		├	-	-		-	┼	₩				
2	1,3	0,7	0,5					I		1	1	\vdash	1	_				┼		├	-	-				<u> </u>		 _
3	1,9	1,1	0,7	0,5						1	1-	 	 	_	-		0,5	-	├	-	-	-		-				ـ
5	3,1	1,9	1,2		0,5			1	_	1	\vdash	_	 	 		-	0,7	0.5	-	-	-	-		┨——				
10		3,7	2,3		0,9	0,5	_		_	+-	1	1-	1	-		-	1,4	0,5 0,9	0.6	-		 —	-	 				<u> </u>
16	10,7	5,9	3,7	1,5 2,4	1,4	0.9	0.6		 	 	1		 	 		-	2,3		0,6	0.7	├ ─		-					ـــــ
20		7,4	4,6	3.1	1,9	0,9 1,2	0,6 0,7	_	_	1	\vdash	┼		 		-	3	1,4	1	0,7	-	-	-	i —				<u> </u>
10 16 20 25 32		9.3	5,8	3,1 3,9	2.3	1,4	0,9	0,6	1-	_	_	├	_	├		-	3,7	1,9	1,2	0,8	0,6	-						_
32		-/-	7,4	5	2,3 3	1,9	1,2	0,8	0,6	_	 	-	-	├─		\vdash		2,3	1,4	1,1	0,7	0,5	-					
40			9,3	6,1	3,7	2,3	1,4	1,1		0,5	-	-		-		\vdash	4,8	3	1,9	1,4	1	0,7	0,5					_
			0,0	7,7	4,6	29	1,9	1,4		0,6	0,5					-	5,9 7,4	3,7	2,3	1,7	1,2	0,8		0,5				
53	_			9,7	5,9	2,9 3,6	23			0,8	0,5	-		_		-		4,6 5,9	3	2,1 2,7	1,4	1,1	0,8	0,6	0,5			
50 53 70 30	1			10,,	6,5	4,1	2,3 2,6 3	1,6 1,9		0,9	0,6 0,7	0,5					9	5,9	3,7		1,9	1,4	1	0,8	0,7 0,8	0,6 0,7		
30				-	7,4	4,6	3	2,1	1,4			0,6	0.5			\vdash		6,5	4,1	3	2,1	1,4	1,1	0,9	0,8	0,7		_
100				 	9,3	5,8	3,7	2,6		1,4	1	0,8	0,5 0,7	0.0		\vdash		7,4	4,8	3,4	2,3	1,7	1,3	1			0,6	
25					3,0	7.2	4,6			1,6	1,2	1,0	0,7	0,6 0,7	0.0	-			5,9	4,2	3	2,1	1,5	1,3	1,2		0,8	0,6
160			_			1,,2	5,9	4.2	2,5	2,1	1,5	1 2			0,6				7,4	5,3	3,7	2,6	2	1,5	1,4	1,3	1	0,6 0,8 1,1
200							7.4	4,2 5,3	3 3,7	2,6	2	1,3	1,2		0,8	0,6				6,8	4,8	3,4	2,5 3,2	2	1,8	1,6	1,3	1,1
250							7,4	6.7	1 6	2,0	2 1	1,5	1,4	1,3	1	0,8					5,9	4,2	3,2	2,4 3,1	2,3 2,8	2	1,6	1,4 1,6
320								0,7	4,6 5,9	3,3 4,2	2,4	1,9	1,7	1,4	1,2	0,9					7,4	5,3	3,9	3,1	2,8	2,5 3,2	2	1,6
00									7,4	5.2	2,4 3,2 3,9	2,4	2,3 2,8	1,9	1,5	1,2						6,8	5		3,6	3,2	2,5	2
600							_		7,4	5,3 6,7	4,9	3,1	2,8	2,3	1,9	1,4							6,2 7,7		4,5	4	3,2	2,7 3,3
our un résea	I		20.1/	. 10. 1	Ц	Ц		Ļ	L	0,/	4,9	3,9	3,5	3	2,5	1,9			L				7,7	6,1	5,7	5	4	3.3

Pour un réseau triphasé 230 V, multiplier ces valeurs par $\sqrt{3}$ = 1,73 Pour un réseau monophasé 230 V, multiplier ces valeurs par 2.

Document ressource n°9

Contrôle des conditions de déclenchement

Contrôle des conditions de déclenchement

Condition préalable

Le conducteur de protection doit être à proximité immédiate des conducteurs actifs du circuit (dans le cas contraire, la vérification ne peut se faire que par des mesures effectuées une fois l'installation terminée).

Cas d'un circuit éloigné de la source (départs secondaires et terminaux)

Le guide UTE C 15-105 donne une méthode de calcul simplifiée dont les hypothèses et les résultats sont indiqués ci-contre.

Signification des symboles

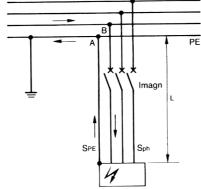
longueur maximale en mètres tension simple = 237 V pour réseau 237/410 V U tension composée en volts (400 V pour réseau 237/410 V) section des phases en mm² Sph Sph si le circuit considéré ne S comporte pas de neutre (IT) S neutre si le circuit comporte le S neutre (IT) section du conducteur de S_{PE} protection en mm²

résistivité à la température de fonctionnement normal = $22,5 \ 10^{-3}\Omega \ x \ mm^2/m \ pour \ le$ cuivre

Sph (ou S₁) S_{PE}

I magn courant (A) de fonctionnement du déclenchement magnétique du disjoncteur

Schéma neutre isolé TN



Elle consiste à appliquer la loi d'Ohm au seul départ concerné par le défaut en faisant les hypothèses suivantes

■ la tension entre la phase en défaut et le PE (ou PEN) à l'origine du circuit est prise égale à 80 % de la tension simple nominale on néglige les réactances des conducteurs

devant leur résistance (1) Le calcul aboutit à vérifier que la longueur du circuit est inférieure à la valeur donnée

par la tension : 0,8 x V x Sph

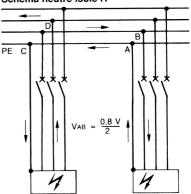
 ρ (1 + m) I magn (1) Cette approximation est considérée comme admissible jusqu'à des sections de 120 mm² Au-delà on majore la résistance de la manière suivante (C 15-100 § 532-321):

S = 150 mm² R + 15 %
S = 185 mm² R + 20 %
S = 240 mm² R + 25 %
S = 300 mm² R + 35 %
(velour par considérée par la porme)

S = 300 mm² R + 35 % (valeur non considérée par la norme).

(2) La norme C 15-100 recommande de ne pas distribuer le neutre en schéma IT. Une des raisons de ce conseil réside dans le fait que les longueurs maximales sont relativement faibles.

Schéma neutre isolé IT



Le principe est le même qu'en schéma TN : on fait l'hypothèse que la somme des tensions entre le conducteur de protection à l'origine de chaque circuit en défaut est égale à 80 % de la tension normale. En fait, devant l'impossibilité pratique d'effectuer la vérification pour chaque configuration de double défaut, les calculs sont menés en supposant une répartition identique de la tension entre chacun des 2 circuits en défaut (hypothèse défavorable)

En négligeant, comme en schéma TN, les réactances des conducteurs devant leurs résistances (1), le calcul aboutit à vérifier que la longueur de chaque circuit est inférieure à une valeur maximale donnée par les relations ci-après :

■ le conducteur neutre n'est pas distribué

$$L max = \frac{0.8 U Sph}{2\rho (1 + m) I magn}$$

■ le conducteur neutre est distribué (2)

$$L max = \frac{0.8 \text{ V S}_1}{2\rho (1 + m) \text{ I magn}}$$

Régime de neutre IT

Longueurs maximales des canalisations

Facteurs de correction à appliquer aux longueurs données par les tableaux

	Sphase_		1	2	3	4
réseaux	câble	neutre non distribué	1	0,67	0,5	0,4
triphasés 400 V ⁽¹⁾	cuivre	neutre distribué	0,6	0,4	0,3	0,24
400 V ⁽¹⁾	câble	neutre non distribué	0,62	0,41	0,31	0,25
	aluminium	neutre distribué	0,37	0,25	0.19	0.15

⁽¹⁾ Pour les réseaux 237 V entre phases, appliquer, en plus le coefficient 0,57. Pour les réseaux 237 V monophasés (entre phase et neutre), ne pas appliquer ce coefficient supplémentaire.

C801N/H/L

Déclencheurs électroniques type ST25DE-ST35SE-ST35GE-ST35ME-STR45AE

Réseau tri 400 V, câble cuivre, $\mathrm{Sph} = \mathrm{S}_{\mathrm{PE}}$, $\mathrm{U}_{\mathrm{L}} = 50 \ \mathrm{V}$ en schéma lT, neutre non distribué.

C1001N/H/L

Déclencheurs électroniques type ST25DE-ST35SE-ST35GE-ST35ME-STR45AE

Réseau tri 400 V, câble cuivre, $Sph = S_{PE}$, $U_L = 50 \text{ V}$ en schéma IT, neutre non distribué.

C1251N/H

Déclencheurs électroniques type ST25DE-ST35SE-ST35GE-ST35ME-STR45AE

Réseau tri 400 V, câble cuivre, Sph = S_{PE}. U_L = 50 V en schéma IT, neutre non distribué.

	Ir = 0,4	(320 A)	lr = 0.5	(400 A)	Ir = 0.63	3 (500 A)	llr = 0.8	(640 A)	lr = 1 (8	00 A)
I magn. (A)(1)	mini (1,5 lr) 480	maxi (10 lr) 3 200	mini (1,5 lr) 600	maxi (10 lr) 4 000	mini (1,5 lr) 750	maxi (10 lr) 5 000	mini (1,5 lr) 940	maxi (10 lr) 6 400	mini (1,5 lr) 1 200	maxi (10 lr) 8 000
Sphases (mm²)					1,00	10000	10.0	10 400	11200	10 000
25	159	23	127	l 18	I 101	l 14	179	I 11	163	19
35	223	33	177	26	142	21	111	16	88	12
50	318	47	253	37	203	30	159	23	126	18
70	446	67	355	53	284	43	223	33	177	26
95	605	91	484	72	387	57	302	45	242	35
120	769	115	615	92	491	73	384	57	307	46
150	835	125	668	100	534	80	417	62	334	49
185	988	148	790	118	633	94	494	73	395	58
240	1 253	185	984	147	786	117	626	92	492	73
300	1 424	213	1 139	170	911	136	712	106	569	85

	Ir = 0,4	(400 A)	lr = 0,5	(500 A)	Ir = 0.63	3 (630 A)	11r = 0.8	(800 A)	1 (1	000 A)
I magn, (A)(1)	mini (1,5 lr) 600	maxi (10 lr) 4 000	mini (1,5 lr) 750	maxi (10 lr) 5 000	mini (1,5 lr) 945	maxi (10 lr) 6 300	mini (1,5 lr) 1 200	maxi (10 lr) 8 000	mini (1,5 lr) 1 500	maxi (10 lr) 10 000
Sphases (mm²))							10000	11.000	110 000
25	127	18	1101	14	180	l 11	163	19	149	17
35	177	26	142	21	113	16	88	12	70	10
50	253	37	203	30	161	24	126	18	101	14
70	355	53	284	43	226	33	177	26	142	21
95	484	72	387	57	308	46	242	35	193	28
120	615	92	491	73	388	57	307	46	245	36
150	668	100	534	80	425	63	334	49	266	40
185	790	118	633	94	502	74	395	58	316	47
240	984	117	786	117	624	93	492	73	392	58
300	1 139	171	911	136	723	108	562	85	254	68

22.5	Ir = 0,4	(500 A)	Ir = 0,5	(625 A)	Ir = 0.63	(787,5 A)	Ir = 0.8	1 000 A)	ir = 1 (1	250 A)
I magn. (A) ⁽¹⁾	mini (1,5 lr) 750	maxi (10 lr) 5 000	mini (1,5 lr) 937	maxi (10 lr) 6 250	mini (1,5 lr) 1 181	maxi (10 lr) 7 875	mini (1,5 lr) 1 500	maxi (10 lr) 10 000	mini (1,5 lr) 1 875	maxi (10 lr) 12 500
Sphases (mm²)							The teacher	1.0.000	1,0,0	112 000
35	142	21	114	16	190	l 13	170	l 10	157	18
50	203	30	163	24	123	18	101	14	81	11
70	284	43	228	33	180	27	142	21	114	16
95	387	57	310	46	246	36	193	28	155	23
120	491	73	392	58	311	46	245	36	196	29
150	534	80	426	64	338	50	266	40	208	31
185	633	94	505	75	400	60	316	47	252	37
240	786	117	630	94	499	74	392	58	315	47
300	911	136	728	109	578	86	454	68	364	54

Le fonctionnement du court retard est garanti pour lm \pm 15 %. Les calculs ont été effectués dans le cas le plus défavorable, soit pour lm \pm 15 %.

Document ressource n°11 Extrait catalogue constructeur déclencheurs STR23SE et STR53UE

Déclencheurs électroniques STR23SE et STR53UE

type de déclench	eur			STR	23SE		STR	53UE				seriginkan in	
calibres (A)	In 20 à	70°C		250	400	630	250	400	630				
	Compa	ct NS400		-			-	•					
	Compa	ct NS630				-			•				
protection contre le	s surcha	rges (long r	etard)										
seuil de déclenchement (A)	Ir	20 à 70 °	C ⁽¹⁾	réglat 0,4 à	ole (48 c 1 x ln	rans)	réglat 0,4 à	ole (48 c 1 x ln	rans)				
protection du neutre	•	4P 3d		sans	protectio	n	sans	orotectio	n				
églable		4P 4d		1 x lr			1 x lr						
		4P 3d + N	١r	0,5 x	lr		0,5 x l	r					
emps de				fixe			réglab	ole					
déclenchement (s)		à 1,5 lr	mini	120			17		34	69	138	277	
			maxi	180			25		50	100	200	400	
		à 6 Ir	mini	5			0,8		1,6	3,2	6,4	12,8	
			maxi	7,5			1		2	4	8	16	
		à 7,2 Ir	mini	3,2			0,5		1,1	2,2	4,4	8,8	
			maxi	5			0,7		1,4	2,8	5,5	11	
protection contre les	s courts-	circuits (cou	irt retard)) .									
seuil de déclenchement (A)	lm			réglat 2 à 10	ole (8 cra) x Ir	ans)	réglable (8 crans) 1,5 à 10 x lr						
	précisio	n		± 15 9	%		± 15 %	6					
emporisation (ms)	temps o	de surintensit	é	fixe			réglat	ole (4 cra	ns + option "1	²t = constante")			
• • • • • • • • • • • • • • • • • • • •	sans dé	clenchemen	t	≤ 40			≤ 15		≤ 60	≤ 140	≤ 230		
	temps t	otal de coupi	ıre	≤ 60			≤ 60		≤ 140	≤ 230	≤ 350		
protection contre le	s courts	-circuits (ins	stantané)										
seuil de déclenchement (A)	I			fixe 11 x l	n			ole (8cra 11 x In	ns)				
options (2)													
signalisation du typ	e de défa	aut					■ (standard)						
sélectivité logique (2	ZSI)												
communication (CO							-						
mpèremètre intégr							J.			hormiques du disionate			

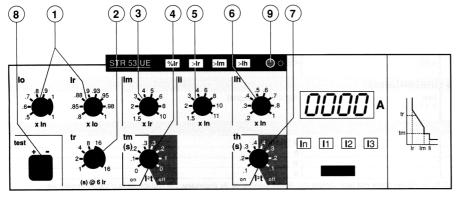
⁽¹⁾ En cas d'utilisation à température élevée du STR23SE ou du STR53UE, le réglage utilisé doit tenir compte des limites thermiques du disjoncteur : le réglage de la protection contre les surcharges ne peut excéder 0,95 à 60 °C et 0,90 à 70 °C pour Compact NS400 et 0,95 à 50 °C, 0,90 à 60 °C et 0,85 à 70 °C pour Compact NS 630.

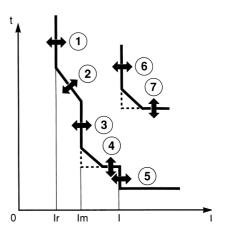
(2) Combinaisons possibles des options :

sélectivité logique (ZSI) + ampéremètre (I)

sélectivité logique (ZSI) + communication (COM) + ampèremètre (I).

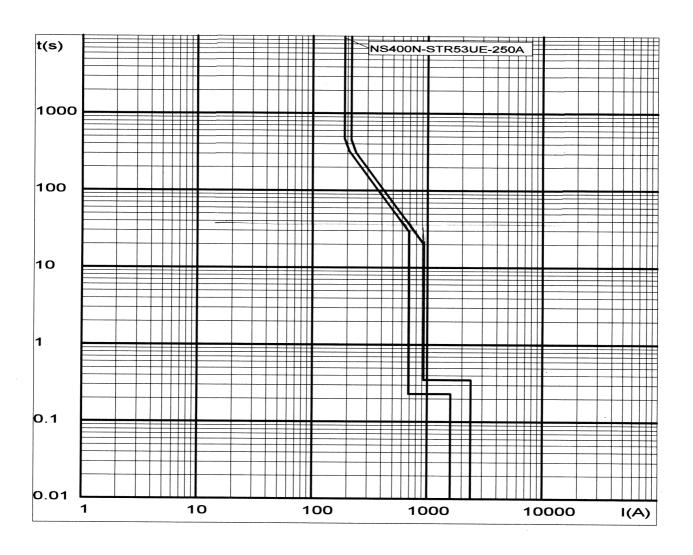
Déclencheur électronique STR53UE





COURBE DE DECLENCHEMENT Disjoncteur 5Q6F " Départ volée ouest "

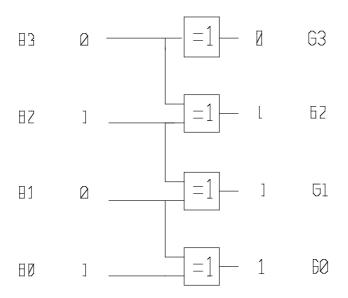
Disjoncteur NS400N + <u>déclencheur STR53UE calibre 250A</u>



Document ressource n°13

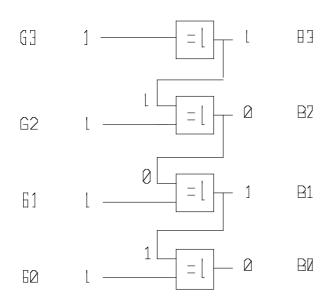
Transcodage

Le logignamme ci-dessous. romposé de portes "oui" et "ou exclusif" permet de transcoder un nombre binaire pur à 4 bits en nombre binaire réflèchi "code gray" Exemple pour le nombre décimal 5

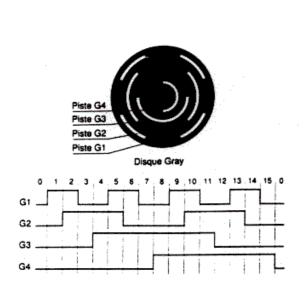


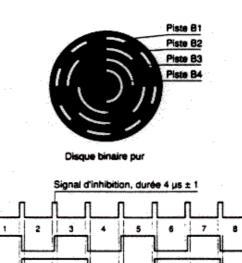
Le logignamme ci-dessous, composé de portes
"dui" et "ou exclusif"
permet de transcoder un nombre binaire réfléchi
en nombre binaire pur

Exemple pour le nombre décimal 10



Codeurs de positions





Sorties câblées du codeur binaire absolu

Caractéristiq	rues du	codeur
Cui weter ister	10000 0000	coucu.

Câbles	Affectations
Rouge	+ VCC
Noir	0 V
Brun	B1 LSB
Jaune	B2
Vert	B3
Bleu	B4
Violet	B5
Gris	B6
Blanc	B7
Orange	B8
Blanc / Bleu	B9
Blanc / Rouge	B10
Blanc / Rouge / Bleu	B11
Blanc / Jaune / Vert	B12
Blanc / Vert	B13
Blanc / Gris	B14 MSB
Blanc / Jaune	Inhibition

Marque Hohner

4 points par tours et 4096 tours. Code Gray

U alimentation du codeur 5 VDC

Sorties:

I maxi = 20 mA.

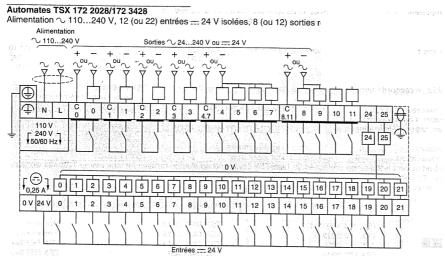
U maxi = 30 VDC.

Les sorties sont de type:

NPN à collecteur ouvert.

Automate TSX172 2028.....

1.Automate TSX.172 2028/172



2. Module de sortie analogique

2.2-2 Mots registres de sortie (écriture des sorties)

mots registres de sortie OWx,0 et OWx,1, accessibles en écriture par programme, permettent de définir respectivement la valeur analogique de sortie sur les voies 0 et 1.

Sortie voie 0	OWx,0	x = Adresse géographique
Sortie voie 1	OWx,1	module (idem bit)

Remarque: le système d'exploitation de l'automate fait passer automatiquement les valeurs numériques transmises au module du format 16 bits (format des mots registres OW) au format 12 bits (11 bits + signe) directement exploitable par le module.

Dynamique de sortie

Module	Gamme nominale	Gamme étendue (*)				
TSX ASG 2000	- 10/+ 10 V	- 11/+ 11 V				
TSX ASG 2001	4/20 mA	0/24 mA				

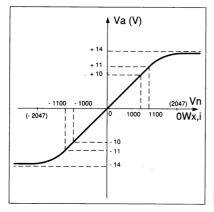
^(*) la linéarité est garantie sur la totalité de la gamme étendue.

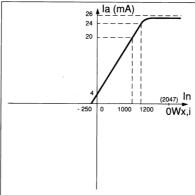
Correspondance numérique analogique

La résolution numérique du convertisseur numérique analogique (11 bits + signe) autorise une excursion de la valeur à convertir entre - 2047 et + 2047. Si la valeur est hors de cet intervalle, elle est automatiquement limitée par le système d'exploitation de l'automate.

TSX ASG 2000

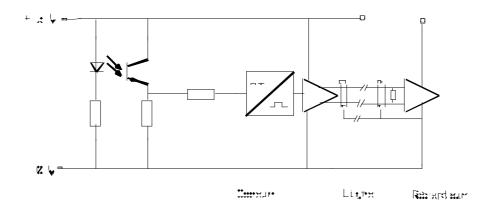
TSX ASG 2001



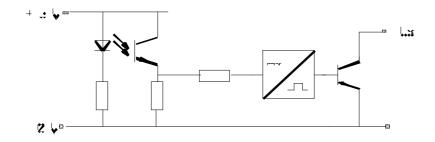


Codeurs de positions

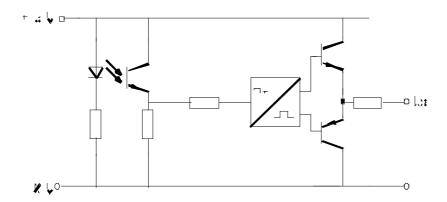
Solvent on borrowsert of the continue for English on Lights



Enterne de tremeterment d'ima martic à Ballesteur Bivert



Sitime in bremtiment of an anti-

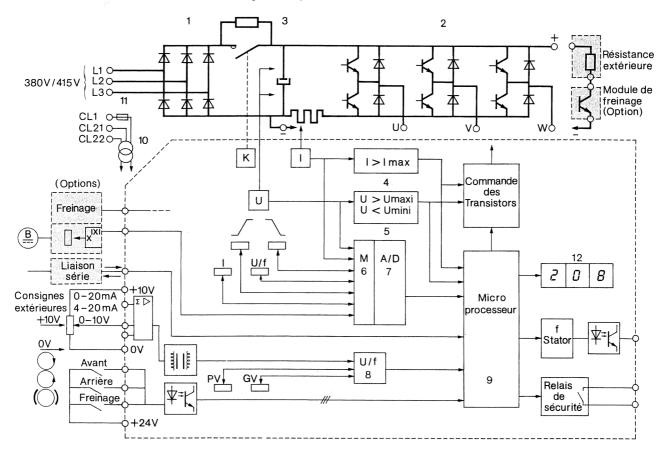


ATV-45

Généralités

Schéma fonctionnel

Altivar 5 Série 45 (de 0,75 à 55 kW) est un appareil performant apportant à l'utilisateur un maximum de confort au niveau de l'intégration dans les systèmes, de l'exploitation et de la maintenance. Les afficheurs numériques permettent un véritable dialogue avec l'opérateur.



- 1 Pont redresseur triphasé
- 2 Onduleur à transistors
- 3 Limitation du courant de charge
- 4 Comparateur surintensité
- 5 Comparateur surtension/sous-tension 6 Multiplexeur
- 7 Convertisseur analogique/digital
- 8 Convertisseur tension/fréquence 9 Microprocesseur
- 10 Alimentation des circuits de contrôle
- 11 Fusible contrôle Afficheurs numériques

- Possède tous les réglages nécessaires à une utilisation industrielle.
- Permet la visualisation des paramètres d'exploitation.
 Signale les défauts grâce à un affichage codé.
- Se contrôle à l'aide de la procédure "Autodiagnostic" - Possède un relais de sécurité avec un contact disponible à ouverture sur défaut.
- Les nombreuses possibilités d'entrées logiques et analogiques, ainsi que le coupleur de communication pour liaison série (en option) en font un élément privilégié des automatismes.

Carte option freinage de ralentissement du variateur

Constitution

-'option freinage de ralentissement comprend :

- un module renfermant
- · un transistor de puissance assurant la commutation de la résistance de freinage aux bornes
 - des condensateurs de filtrage,
 - · l'électronique de commande
- un relais de vitesse basse destiné à la commande éventuelle d'un frein :
 - enclenchement pour f > 5 Hz et I moteur ≥ 0,7 I nominal variateur,
 - un voyant témoin de charge des condensateurs, déclenchement pour f ≤ 5 Hz,
- une résistance de freinage séparée, de fourniture éventuelle.

Caractéristiques

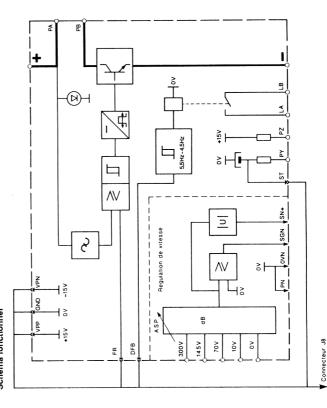
Le module est dimensionné pour transmettre en permanence une puissance de freinage de 6 kW.

Dans la pratique, le courant maximal transmissible est lié:

- à la valeur ohmique de la résistance de freinage, au courant de limitation du variateur associé.

Le module est protégé contre les courts-circuits aux bornes de la résistance de freinage.

Schéma fonctionnel



Installation de la résistance

· une notice de montage et de raccordement. deux pattes de fixation,

Avec la résistance standardisée sont fournis : - un thermocontact et deux colliers de serrage,

A l'installation, respecter un espace libre minimal de 50 mm autour de la résistance pour assurer

l'évacuation des calories dissipées.

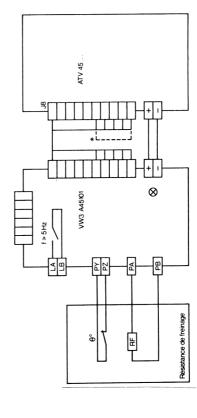
Pour éviter tout contact accidentel avec la résistance de freinage (tension continue maximale 800V entre les bornes, et température élevée pouvant atteindre 350°C en cours de fonctionnement), il est recommandé d'installer un capot de protection. Prévoir des ouvertures pour la circulation de l'air nécessaire à l'évacuation des calories dissipées.

Installation et raccordement du module option

Suivre la procédure décrite dans la notice livrée avec le module.

Précautions de câblage de la résistance :

- la tension continue aux bornes de la résistance pouvant atteindre 750 à 800V en début de freinage, utiliser des conducteurs de classe d'isolement supérieure (1000V), ne pas oublier de raccorder le thermocontact aux bornes PY-PZ du module de freinage, sinon l'information "contact ouvert" provoque le verrouillage du variateur à la mise sous tension avec affichage du code 07F



Choix du moteur asynchrone triphasé



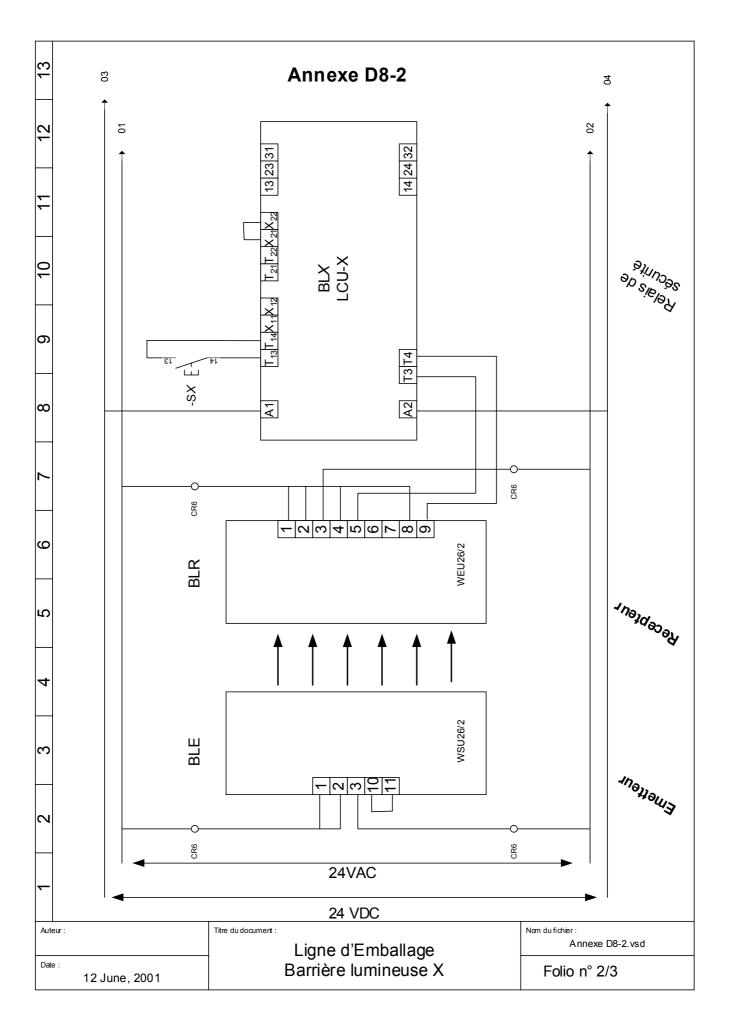
IP 55 CI. F - Δ T 80 K 400 V +/- 10%

RESEAU Δ 230 / Y 400 V ou Δ 400 V

		Puissance nominale à 50 Hz	Vitesse nominale	Couple nominal	Intensité nominale	*Facteur de puissance	* Rendement	Courant démarrage / Courant nominal	Couple démarrage / Couple nominal	Couple maximal / Couple nominal	**Courbe de couple	Moment d'inertie	Masse	
_	Туре	P _N kW	N _N min ⁻¹	N.m	^I N(400V) A	Cos φ	η	I _D /I _N	M_D/M_N	M_M/M_N	N°	J kg.m²	IM B3 kg	
	FLS 80 L	0.25	950	2.5	0.82	0.74	60.3	3.6	2	1.9	3	0.0024	14	
	FLS 80 L	0.37	950	3.7	1.1	0.75	66	4.3	1.7	2.1	4	0.0032	15	
	FLS 80 L	0.55	955	5.5	1.8	0.67	65	4.4	2.5	2.6	2	0.0042	16	
	FLS 90 S	0.75	940	7.5	2.1	0.80	65.2	3.5	2	2.2	3	0.0039	21	
	FLS 90 L	1.1	940	11	2.7	0.81	73.5	4.8	1.8	2.2	4	0.0048	23	
	FLS 100 LK	1.5	955	15	3.65	0.78	78.3	6.3	2.2	2.8	2	0.0134	41	
_	FLS 112 M	2.2	960	22	5.15	0.77	80	5.5	2.3	2.4	3	0.0150	45	
	FLS 132 S	3	965	30	6.9	0.79	81	5.8	2.7	2.2	2	0.0376	71	
	FLS 132 M	4	970	40	9.1	0.78	82.1	6.7	2.8	2.7	1	0.0517	76	
	FLS 132 MR	5.5	970	55	12.2	0.79	82.1	7.1	3.2	2.7	1	0.0595	88	
	FLS 160 M	7.5	965	74	15.8	0.80	85.5	5.3	1.5	1.5	5	0.084	100	
_	FLS 160 L	11	965	109	22.7	0.81	86.5	5.1	1.5	1.5	5	0.126	128	
1	FLS 180 L	15	975	146.9	29.6	0.82	89	7.1	2.1	2.1	8	0.2	170	
	FLS 200 LA	18.5	975	181.2	36	0.83	90.2	7	2.2	2.5	3	0.28	240	
	FLS 200 LB	22	973	216	43	0.81	91	7	2.2	2.5	3	0.3	260	
	FLS 225 M	30	977	293	59	0.80	91.5	6	1.9	2.1	4	0.85	400	
	FLS 250 M	37	982	360	74.5	0.78	92	7.2	2.4	2.2	4	1	450	
	FLS 280 S	45	977	440	83	0.85	92.5	7	1.6	2.3	9	1.1	730	
	FLS 280 M	55	980	536	101	0.85	93	7.2	1.7	2.4	9	1.25	770	
	FLS 315 ST	75 980 731 135 0.86 93.5 7.2		7.2	1.6	2.3	9	1.8	850					
	FLS 315 M	90	983	875	161	0.86	94	7.1	1.45	2.5	10	3.1	1000	



	State of the state of											
FLS 80 L	0.55	1410	3.7	1.5	0.76	68	4.4	2.1	2.3	3	0.0013	15
FLS 80 L	0.75	1425	5	5 2 0.75 72.5 5.7 3		2.8	1	0.0024	17			
FLS 90 S	1.1	1410	7.5	2.6	0.81	76	5	1.9	2.2	4	0.0032	20
FLS 90 L	1.5	1415	10	3.6	0.77	79	5.5	2.5	2.4	3	0.0039	22
FLS 90 L	1.8	1400	12.3	4.3	0.78	80	5.5	2.5	2.7	2	0.0049	24
FLS 100 LK	2.2	1435	15	4.65	0.86	79.3	5.8	1.8	2.4	4	0.0096	41
FLS 100 LK	3	1455	20	6.4	0.81	84	7.7	2.9	3.3	1	0.0134	43
FLS 112 MR	4	1445	27.5	8.5	0.82	82.6	7.3	2.9	3.1	1	0.0150	48
FLS 132 S	5.5	1455	37	11.3	0.85	84.4	7.5	3	3.3	1	0.0253	75
FLS 132 M	7.5	1450	50	14.5	0.87	85.7	7.3	3.1	3.3	1	0.0386	80
FLS 132 MR	9	1460	61	18.3	0.83	85.6	8	3.1	3.4	1	0.0426	83
FLS 160 M	11	1455	72.2	21	0.86	88	6	2.2	2.4	8	0.06	103
FLS 160 L	15	1455	98.5	28.2	0.86	89.1	6.7	2.5	2.7	8	0.079	120
FLS 180 MR	18.5	1465	120.5	34.5	0.86	90	6.7	2.5	2.4	8	0.095	135
FLS 180 L	22	1465	143	40.5	0.86	91	7.2	2.6	2.7	8	0.137	184
FLS 200 L	30	1470	195	55	0.86	91.5	6.5	2.5	2.7	2	0.24	260
FLS 225 ST	37	1470	240	68	0.85	92.6	7	2.6	2.7	2	0.28	290
FLS 225 M	45	1480	290	80	0.87	93.2	6.6	2.1	2.4	3	0.62	410
FLS 250 M	55	1480	355	99	0.86	94	6.7	2.5	2.7	2	0.76	460
FLS 280 S	75	1480	484	137	0.84	94.5	7.3	2.6	2.6	2	1.45	730
FLS 280 M	90	1480	581	163	0.84	94.7	7.1	2.8	2.7	2	1.75	770
FLS 315 ST	110	1481	710	197	0.85	95	7.5	2.9	2.8	1	2.2	850
FLS 315 M	132	1485	850	238	0.84	95.4	7	2.8	2.6	1	2.7	1000

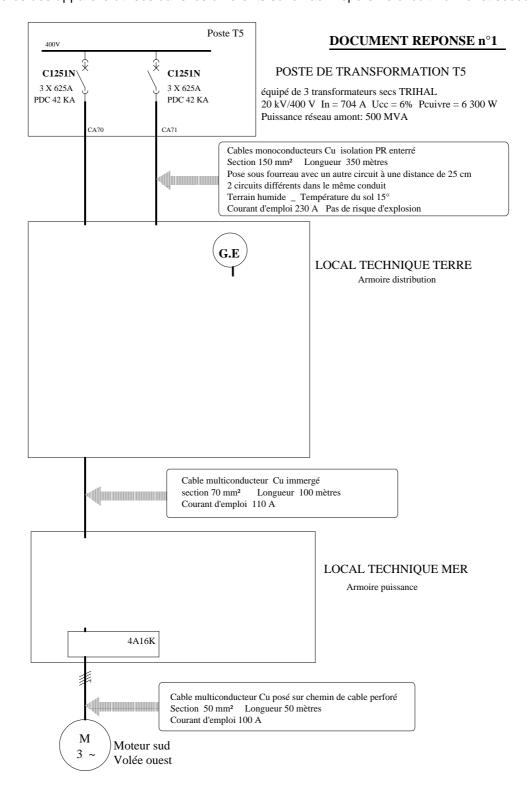


Partie 1 DISTRIBUTION ELECTRIQUE

PRELIMINAIRE:

Afin de mieux cerner les frontières de l'étude :

On demande de compléter le document réponse n°1 (schéma unifilaire) en prenant en compte uniquement l'alimentation du moteur sud de la volée ouest. (alimentation normale et secours. Indiquer sur le document les repères des appareils utilisés dans les différents schémas. Repérer le circuit normal et secours).



DOCUMENT REPONSE N°2

DISTRIBUTION BASSE TENSION:

1.1) La motorisation à courant continu du pont a été remplacé par des moteurs asynchrones triphasés. L'ancienne ligne était constituée de 6 câbles unipolaires de 150 mm² et de deux conducteurs de protection de section 70 mm². Actuellement 3 câbles servent à alimenter les deux moteurs. Les 3 autres peuvent être utilisés en secours. Le courant d'emploi est de 230 A. (commande + puissance).

On d volé	demande de vérifier si un circuit 3 x 150 mm² + 1 x 70 mm² permet l'alimentation simultanée des deux es.
	1.2) Les transformateurs d'origine du poste T5 ont été remplacés par des transformateurs secs. Des câbles jointifs en cuivre de longueur 4 mètres et de section 1 x 240 mm² par phase assurent la liaison du transformateur TR3 au disjoncteur de départ, en amont du jeu de barres. (On négligera les résistances et les réactances du jeu de barres).
On 6	demande de déterminer le pouvoir de coupure minimum des disjoncteurs C1251N.
	DOCUMENT REPONSE N°3
	1.3) Après détermination du courant admissible et la lecture du tableau des sections minimales les calculs ont déterminé une section de 25 mm² pour alimenter le moteur sud de la volée ouest depuis le loca technique mer, or le câble utilisé a une section de 50 mm².
On 0	demande de justifier le choix d'une section de 50 mm².
	1.4) L'alimentation du local technique terre nécessite une grande longueur de câble (350 m).
	Le câble est protégé par un disjoncteur C1251N dont les réglages du déclencheur sont les suivants : Thermique : 625 A Magnétique : 937 A Courant d'emploi : 230 A. Section d'un conducteur de phase : 150 mm² Section du conducteur de protection : 70 mm².
	demande de vérifier si la protection des personnes est assurée : -par un calcul dans le cas le plus défavorable (fonctionnement à I magnétique + 15%), -par la lecture du tableau des longueurs maximales des canalisations. nparer et analyser vos résultats.
	DOCUMENT REPONSE N°4
	1.5) Dans le cas où la protection ne serait pas assurée.
On 0	demande de mettre l'installation en sécurité par un réglage différent, indiquer celui-ci.
	Un disjoncteur NS400 équipé d'un déclencheur électronique STR53UE de calibre 250 A protège le dépar volée ouest.
1.6 L	ire sur la courbe de déclenchement du disjoncteur 5Q6F, les valeurs des seuils suivants :
	* Seuil de déclenchement long retard :
	* Seuil de déclenchement court retard :
	* Seuil de déclenchement instantané :
	* temps de déclarchement court retard :

1.7 Indiquer en vous a du déclencheur :	idant de la vue de la f	face avant du déclencheur électronique, les réglages suivants
* lo :		
* lm :		
* tm :		
·		10 A et on désire un déclenchement magnétique pour 550 A.
PARTIE 1 ALIME		E DU POSTE DE TRANSFORMATION T5 ocument réponse N° 5
Schémas des	liaisons à la terre	ocument reponse iv 5
1.9 - On demai	nde d'identifier le type	e de schéma des liaisons à la terre de l'alimentation 3 x 400 V.
justifier cette affirmati	ion ?	protection des personnes et des biens qui vous permettent de indiquer leur rôle dans l'installation et leur principe de
Symbole	Rôle	Principe de fonctionnement
1.11 - Quels	sont les avantages et	les inconvénients de ce type de liaisons ?
		ement du transformateur TR3 reçu l'ordre de remplacer le transformateur TR3. L'organisation dans
votre service vous a dé	signé comme chargé d	le consignation tandis que monsieur Martin est chargé de travaux. x quelles sont les habilitations électriques requises par vous et
par monsieur Martin ?		x quelles sont les habilitations clostifiques requises pair vous et

Document réponses N°6

1.13 - Compléter le tableau ci-dessous qui établit les opérations à réaliser dans l'ordre par vousmême et par monsieur Martin.

N°	Emplacement de la manœuvre	DESIGNATION DE L'OPERATION	Auteur vous ou M. Martin
1			
2			
3			
4			
5			
6			
7			
8			
9			
10			
11			
12			
13			
14			
15			
16			
17			
18			
19			
20			
21			
22			

Partie 2

DIMENSIONNEMENT DU MOTEUR

Document réponses N°7

Partie 2: DIMENSIONNEMENT DU MOTEUR D'ENTRAINEMENT DE LA VOLEE OUEST.

Les documents (page 10) de mise en situation et de présentation renseignent sur le déplacement rectiligne horizontal de l'axe du pignon à 13 dents.

On prendra comme hypothèse simplificatrice, que le déplacement de la masse de la volée nécessite l'application d'une force de 140 000 N sur une seule dent au point de contact du diamètre primitif de **chaque crémaillère** (nord et sud).

On ne s'intéressera pas aux inerties.

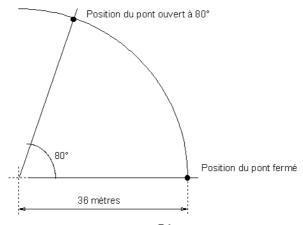
(puissance et fréquence de rotation) :	
Document réponses N°8	
2.2 Quel est le couple développé au niveau de l'arbre du moteur ?	
2.3 En appliquant un coefficient de sécurité de 40 % pour tenir compte des perturbations dues a mistral sur l'extrémité de la volée, choisir la référence d'un moteur.	

Partie 3

CODEUR DE POSITIONS

Document réponse N° 9

Afin de permettre un brochage correct des deux volées, en particulier lors de la fermeture du pont, on demande de détecter leurs positions angulaires avec une précision de 2/100^{ème} de degré, ce qui correspond à environ 1 cm en bout de volée.



3.1												/100	de	de	gré	s.	-							-					-	ositions
												naire		de		aqu	e b		 et i	ins	cri		ans	s le	s c	ase	s le	chi	ffre	 binaire ent les
	diff							1011	IDI	5 (Juisi	OH	5 I		iiiiu		Ca	icu	II C	þι	ecei	JEI	mne	111,	110	tei	eya	IEIII	ent ie:
														1														<u> </u>		
																	• • • • • •													
	Que pro					?						cess						-												utomate
3.4	4 Qı	uel	no	mb	re l	bin	aire	m	axi	mal	peu	ıt-on	dé	coc	der	ave	ec c	e n	om	bre	e d	e fils	?							
													••••															• • • • • • • • • • • • • • • • • • • •	• • • • • •	
3.5	5 Le	do	ocu	me	ent (de	pré	ser	ntat	ion	(pa	ge 10	0) r	epr	ése	ente	·la	cha	aîne	e ci	iné	mati	qu	e du	sy	stèr	ne d	'ent	raîn	ement.
Sac	non: char	s n	ord Jue	l et le	su co	d (deu	13 ır e	dei st i	nts) moi	se nté	dép en b	orres blace bout lui-c	nt d'a	de arbr	9,9 e c	915 lu m	mè note	tre eur	s s d'e	ur entr	les raîr	cré nem	ma ent	illèr :, on	es f	ixe	s. `			uler le
3.6	6 Er	ı de	édι	iire	le	nor	nbı	re d	le p	oin	ts o	u d'i	mp	uls	ion	s pa	ar t	our	du	ı cc	ode	ur :								
3.7	7 Ca	ara	cté	rist	iqu	es	miı	nim	ale	s d	u co	deui	r.																	
		Nc	ml	ore	de	po	ints	s pa	ar t	our	:																			
		 No	ml	 ore	 de	to.	urs	 :			•••••	•••••										•••••								
			••••																			•••••						•••••		

Document réponse N° 11

3.8 Le codeur choisi par le constructeur est un codeur 4 points par tours et 4 096 tours de

On demande de justifier le nombre de fils utilisés pour le codage des différentes positions.

3.9 Citer les deux types de codeurs de positions qui existent et indiquer pour chacun d'eux les principaux avantages et inconvénients. Mettre en évidence les critères discriminants pour le problème étudié.

Document réponse N° 12

3.10 Le codeur utilisé délivre un code Gray qui correspond aux différentes étapes de fermeture du pont.

Ce code est transformé en code binaire pour être exploité par l'automate programmable.

marque Hohner. Ce codeur est de type absolu à sorties NPN.

Avec l'aide du document ressource (page 36) on demande de renseigner le tableau ci-dessous.

Angle en degrés	Code décimal	Code binaire	Code Gray
13			
11			
9			
2			

Porter ici les différents calculs.
Document réponse N° 13

Aspect modélisation au lycée

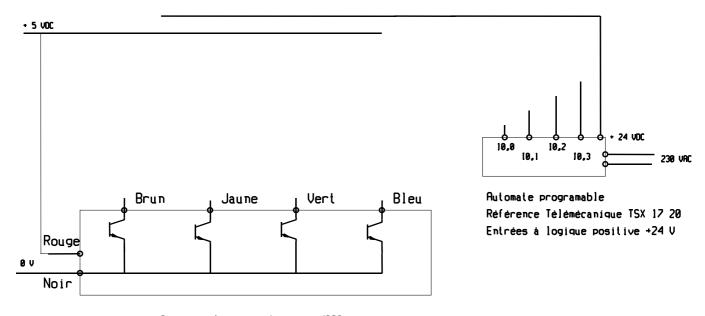
Le système du pont est modélisé dans votre lycée et permet aux élèves de réaliser l'étude d'un codeur absolu.

D'après les documents ressource (pages 37 et 38) concernant le codeur absolu monté sur le moteur d'entraînement de la volée, la documentation de l'automate programmable, on demande :

3.11 De réaliser ci-dessous le schéma structurel repéré destiné au câblage :

- permettant la visualisation des états du codeur par diodes électroluminescentes.
- permettant le branchement et l'isolement galvanique du codeur 5 V aux entrées de l'automate programmable.

(Limiter le schéma aux quatre sorties de poids faibles du codeur connectées aux entrées 10,0 ; 10,1; 10,2 ; 10,3 de l'automate programmable industriel).



Codeur multitours 4 tours, 4096 positions par tours Alim 5 V type NPN à Collecteur Ouvert

Partie 4 VARIATION de VITESSE

Document réponse N° 14

Deux moteurs asynchrones triphasés équipent chaque volée est et ouest.

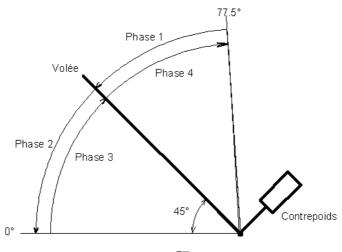
Deux variateurs de fréquence de la marque Télémécanique ATV 452D75 permettent de moduler la vitesse des moteurs afin de positionner correctement les volées à l'ouverture à la fermeture et particulièrement lors du pré-brochage et du brochage des deux volées.

Chaque variateur est équipé d'une option carte freinage VW3 A45201D90, d'une carte de communication Bus Multipoint et d'une série de 3 selfs VZ1L 1500170T.

Pour une ouverture de 45° la volée est en équilibre sur le tablier grâce à son contrepoids. Voir sur le croquis ci-dessous.

En l'absence de mistral, le pont est constitue une charge entraînante ou entraînée lors des différents régimes de fonctionnement (établi, accélérations ou décélérations).

4.1 On demande de compléter le croquis ci-dessous en indiquant, pour les divers sens de déplacement de la charge en régime établi, les moments où la charge est entraînante ou entraînée. Repérez ces périodes et reportez-les sur la représentation graphique des quatre quadrants de fonctionnement de la question 4.3.



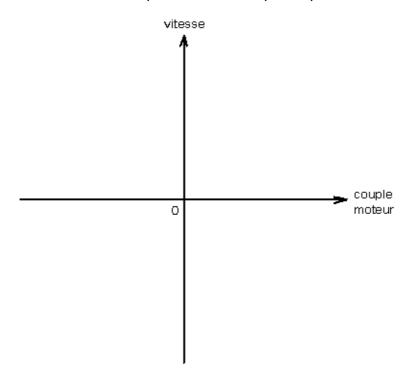
4.2 On demande de compléter sur la représentation des quatre quadrants ci-après en y inscrivant les divers cycles de montée et de descente des volées. Indiquer également pour chaque quadrant le sens des couples, des rotations et le sens de transfert d'énergie.

Commenter	•
COMMENTE	

.....

Document Réponse N° 15

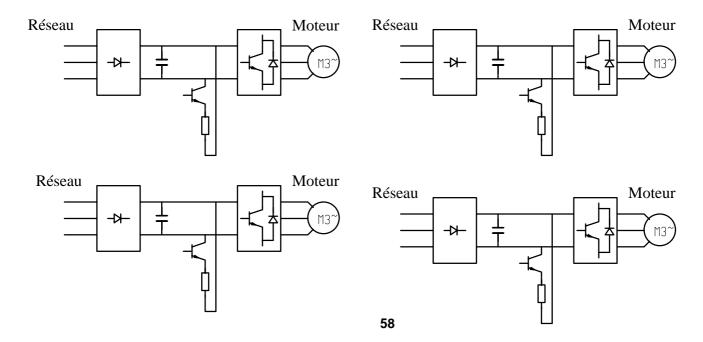
Représentation des quatre quadrants :



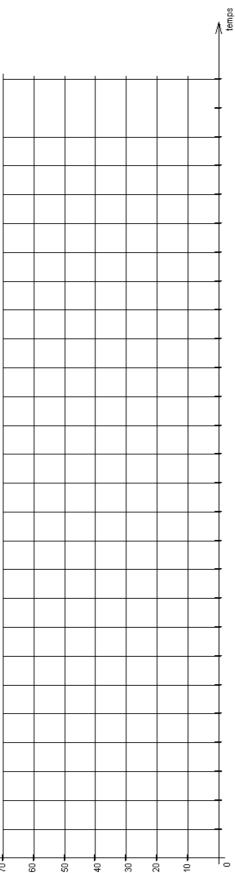
Chaque variateur est équipé d'une option carte de freinage de ralentissement avec une résistance extérieure. (voir les documents ressources pages 40 et 41)

4.3 On demande de décrire sommairement le fonctionnement du variateur avec cette carte et de justifier la mise en place d'un tel dispositif.

Sur les schémas ci-dessous on demande de représenter les transferts d'énergie pour les différents cycles de fonctionnement.



Document Réponse N° 16



4.4

Pour une opération complète de fermeture de la volée ouest, tracer le graphe de la vitesse en fonction du temps.

Le paramétrage des rampes se fait sur la face avant du variateur de vitesse :

- L'accélération de 0 à 50 Hz se fera en 3 secondes.
- La décélération de 50 Hz à 0 se fera en 4 secondes.

Rappel : La fréquence délivrée par le variateur est une image de la vitesse.

Indiquer sur le chronogramme :

- les différents régimes établis (en précisant les vitesses),
- les diverses périodes transitoires. (en précisant les durées),
- les positions angulaires en degré de la volée à chaque changement de régime.

Document réponse N° 17

Les autres valeurs à paramétrer LSP (low speed) et HSP (high speed) sur le variateur sont à prévoir ainsi : LSP 4 Hz et HSP 67 Hz.

4.5 Calculer les valeurs de tensions comprises entre 0 et 10 V à appliquer sur l'entrée analogique du variateur (OE1) pour les différentes fréquences désirées lors d'un cycle complet de fermeture de la volée ouest. On connaît les points extrêmes 0V, LSP et 10V, HSP.

Indiquer également les vitesses du rotor du moteur d'entraînement en supposant que le glissement est constant à 4%.

Noter vos calculs ci-dessous et indiquer les résultats dans le tableau ci-après :						
Consulter les docume programmable.	nts construct	eur (page 3	8) du module	de sorties an	alogiques de	l'automate
4.6 On demande de dé différentes fréquences désiré						our les
Noter vos calculs ci-de	essous et ind	iquer les rés	ultats dans le	tableau ci-ap	rès :	
Fréguese						
Fréquence						
Consigne de vitesse						
Fréquence de rotation du rotor en tr.min -1						
Chiffre numérique à						

programmer

FERMETURE DU PONT

Document réponse N° 18

4.7 Avec l'aide des extraits 35, 54 et 55 / 68 du document de spécification et de conception du système, on demande de représenter le Grafcet du point de vue du système pour une séquence de fermeture.

Partie 5 ETUDE des PERTURBATIONS

PRELIMINAIRE:

Pour des raisons de sécurité, les marins pompiers de Marseille exigent une garantie totale du fonctionnement du pont Pinède :

- A l'ouverture, en cas de grosse tempête les bateaux doivent pouvoir entrer au port afin de se mettre à l'abri derrière la digue du large.
 - A la fermeture, pour intervenir rapidement sur la digue du large.

DECLENCHEMENTS INTEMPESTIFS

Des déclenchements intempestifs du disjoncteur 4Q16J de protection du moteur sud de la volée ouest ont été constatés.

Ce disjoncteur est un disjoncteur NS 250 équipé d'un déclencheur de calibre 200 A dont le réglage long retard est fixé à 110 A.

Pour des raisons de sécurité ces déclenchements sont inacceptables.

Une équipe de maintenance a été dépêchée sur les lieux pour effectuer des relevés à l'aide d'un analyseur de réseau.

Voici les informations recueillies :

Frequency	50.0	RMS	Voltage	Current	
Power KW KVA KVAR Peak KW Phase	60,5 93 38 213	Peak DC Offset Crest THD Rms THD Fund	575 0	259 -0.02	
Total PF DPF		KFactor		3,6	

Harmonic Information

	Freq.	V Mag	% V RMS	l Mag	%I RMS	Power (KW)
DC	0.0	0	0,1	0,0	0,6	0,00
1	50,0	400	99,9	104	80,0	60,5
2	100.0	1	0,3	0,01	0,0	0,00
3	150.0	4	1,0	2,01	1,6	0,00
4	200,0	0	0,2	0,0	0,1	1,1
5	250,0	22	5,5	64,0	49,3	0,00
6	299,9	0	0,0	0,00	0, 1	0,00
7	349,9	16	4	40,0	30,9	1,01
8	399,9	0	0,0	0,00	0,1	0,00
9	449,9	1	0,2	0,5	0,3	0,00
10	499,9	0	0,0	0,00	0,1	0.00
11	549,9	4	1,0	16,0	12,3	1,01
12	599,9	0	0,0	0,00	0,1	0.00
13	649,9	2	0,5	7,00	5.4	1,00

Document réponse n°19

En vous appuyant sur les relevés effectués :

5.1) Calculer le facteur de puissance (PF)

5.2) Calculer le cos (DPF)	
5.3) Calculer la tension efficace (Voltage RMS)	
5.4) Calculer l'intensité efficace (Current RMS)	
5.5) Calculer le facteur de crête de tension (crest)	
5.6) Calculer le facteur de crête de courant (crest)	
Document réponse n°20	
5.7) Calculer les taux de distorsion par rapport à la valeur efficace (THD RMS)	
Tension :	
Courant :	
5.8) Calculer les taux de distorsion par rapport au fondamental (THD Fund)	•••
Tension :	
Courant :	
5.9) Compléter les valeurs sur l'écran de l'analyseur.	

Summary inform	ation		Voltage	Current
Frequency	50	RMS		
Power		Peak	575	259
KW	60,5	DC offset	0	-0,02
KVA	93	Crest		
KVAR	38	THD RMS		
Peak KW	213	THD Fund		
Phase	32° lag			
Total PF		K Factor		3,6
DPF				

Document réponse n°21

5.10) En fonction des éléments à votre disposition, construire le triangle des puissances de l'installation en

faisant apparaître la puissance déformante D. On prend comme hypothèse que la tension est sinusoïdale. (THD inférieur à 8%, pas de distorsion de tension) Echelle : 1cm = 5.11) Déduire la valeur de la puissance déformante D (graphique et calcul) Document réponse n°22 5.12) Tracer le spectre des courants circulant dans le moteur sud de la volée ouest.

ANALYSE ET REMEDIATION :
5.13) A l'aide de l'ensemble des résultats analyser le problème rencontré dans le fonctionnement du pont
5.14) Citer les inconvénients sur les différents éléments d'un tel fonctionnement de l'installation.
5.15) Citer les remèdes à mettre en oeuvre pour éviter ce problème.
5.16) Avec l'aide de votre diagnostic indiquer le remède utilisé dans le cas du pont Pinède.

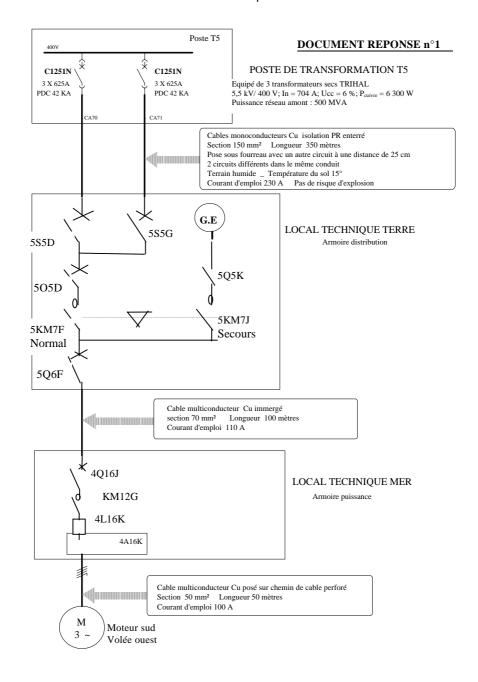
CORRIGE EPREUVE D'ADMISSIBILITE

PARTIE 1 - DISTRIBUTION ELECTRIQUE

PRELIMINAIRE:

Afin de mieux cerner les frontières de l'étude :

On demande de compléter le document réponse n°1 (schéma unifilaire) en prenant en compte uniquement l'alimentation du moteur sud de la volée ouest (alimentation normale et secours). Indiquer sur le document les repères des appareils utilisés dans les différents schémas. Repérer le circuit normal et secours.



PARTIE 1 - DISTRIBUTION ELECTRIQUE - DOCUMENT REPONSE N°2

DISTRIBUTION BASSE TENSION:

1.1) La motorisation à courant continu du pont a été remplacé par des moteurs asynchrones triphasés. L'ancienne ligne était constituée de 6 câbles unipolaires de 150 mm² et de deux conducteurs de protection de section 70 mm². Actuellement 3 câbles servent à alimenter les deux moteurs. Les 3 autres peuvent être utilisés en secours. Le courant d'emploi est de 230 A. (commande + puissance).

On demande de vérifier si un circuit 3 x 150 mm² + 1 x 70 mm² permet l'alimentation simultanée des deux volées.

Facteurs de correction : f4 = 0.8f8 = 1.04f9 = 1.13f11 = 0.93f13 = 0.71

Facteur de correction F : $F = f4 \times f8 \times f9 \times f11 \times f1$

F = 0.62

Courant admissible : Iz = 230 / 0.62 = 370 A

Dans le tableau 52G on lit: PR3 370A

 $S = 150 \text{mm}^2$

1.2) Les transformateurs d'origine du poste T5 ont été remplacés par des transformateurs secs. Des câbles jointifs en cuivre de longueur 4 mètres et de section 1 x 240 mm² par phase assurent la liaison du transformateur TR3 au disjoncteur de départ, en amont du jeu de barres.

(On négligera les résistances et les réactances du jeu de barres).

On demande de déterminer le pouvoir de coupure minimum des disjoncteurs C1251N.

R = 0.035 m et X = 0.351 mRéseau amont :

 $R = ((6300 \times 420^2) / 500^2) \times 10^{-3} = 4,44 \text{ m}$ Transformateur:

 $Z = (6/100) \times (420^2/500) = 21,17 \text{ m}$

 $X = (Z^2 - R^2) = (21,17^2 - 4,44^2) = 20,7 \text{ m}$

 $R = (18,51 \times 4)/40 = 0,3 \text{ m}$ Câble:

 $X = 0.09 \times 4 = 0.036 \text{ m}$

Rt = 0.035 + 4.44 + 0.3 = 4.77 mTotal:

 $Zt = (Rt^2 + Xt^2) = 21.93 \text{ m}$

Xt = 0.351 + 20.7 + 0.36 = 21.41 m

Courant de court-circuit :

 $lcc3 = (1,05 \times 1,05 \times 400) / (3 \times 21,41) = 11,61 k A$

Pouvoir de coupure minimal :

3 transformateurs en parallèle

 $3 \times 11.61 = 34.8 kA$

OUI, le pouvoir de coupure du disjoncteur est suffisant

PARTIE 1 - DISTRIBUTION ELECTRIQUE - DOCUMENT REPONSE N°3

1.3) Après détermination du courant admissible et la lecture du tableau des sections minimales les calculs ont déterminé une section de 25 mm² pour alimenter le moteur sud de la volée ouest depuis le local technique mer, or le câble utilisé a une section de 50 mm².

On demande de justifier le choix d'une section de 50 mm².

Chute de tension totale avec un câble de 25 mm²:

1° cable	$S = 150 \text{ mm}^2$	I = 230 A	L = 350 m	U = 1,6%	$U = 3.5 \times 1.6 = 5.6 \%$
2° cable	$S = 70 \text{ mm}^2$	I = 110 A	L = 100 m	U = 1,4%	$U = 1 \times 1,4 = 1,4 \%$
3° cable	$S = 25 \text{ mm}^2$	I = 100 A	L = 50 m	U = 3,3%	$U = 0.5 \times 3.3 = 1.65 \%$

U total = 8,65 % La chute de tension est supérieure à 8%

Chute de tension totale avec un câble de 50 mm²:

1° cable	$S = 150 \text{ mm}^2$	I = 230 A	L = 350 m	U = 1,6%	$U = 3.5 \times 1.6 = 5.6 \%$
2° cable	$S = 70 \text{ mm}^2$	I = 110 A	L = 100 m	U = 1,4%	$U = 1 \times 1,4 = 1,4 \%$
3° cable	$S = 25 \text{ mm}^2$	I = 100 A	I = 50 m	11 = 1.7%	$U = 0.5 \times 1.7 = 0.85 \%$

U total = 7,85 % La chute de tension est inférieure à 8%

1.4) L'alimentation du local technique terre nécessite une grande longueur de câble (350 m).

Le câble est protégé par un disjoncteur C1251N dont les réglages du déclencheur sont les suivants :

Thermique: 625 A Magnétique: 937 A Courant d'emploi: 230 A.

Section d'un conducteur de phase : 150 mm² Section du conducteur de protection : 70 mm².

On demande de vérifier si la protection des personnes est assurée :

-par un calcul dans le cas le plus défavorable (fonctionnement à I magnétique + 15%),

-par la lecture du tableau des longueurs maximales des canalisations.

Comparer et analyser vos résultats.

Calcul: Imag = 937 A + 15% = 1078 A

Lmax = $(0.8 \times 400 \times 150) / ((2 \times 22.5 \times 10^{-3}) \times (1 + 2.14) \times 1078) = 315 \text{ mètres}$

Dans le tableau donné pour Imag + 15%

Lmax = 426 m

Coefficient correcteur = 0,67

Lmax = $426 \times 0.67 = 285 \text{ mètres}$

Les deux méthodes donnent deux longueurs très similaires (10% d'écart)

Et permettent de conclure

La protection des personnes n'est pas assurée

PARTIE 1 - DISTRIBUTION ELECTRIQUE - DOCUMENT REPONSE N°4

1.5 Dans le cas où la protection ne serait pas assurée.

On demande de mettre l'installation en sécurité par un réglage différent, indiquer celui-ci.

Le courant d'emploi étant de 230 A

modification du calibre de lr Ir = 0.4(500 A - 700 A)

Le tableau donne une longueur de 534 mètres ; 534 x 0,67 = **357 mètres**

Un disjoncteur NS400 équipé d'un déclencheur électronique STR53UE de calibre 250 A protège le départ volée ouest.

- 1.6 Lire sur la courbe de déclenchement du disjoncteur 5Q6F, les valeurs moyennes des seuils suivants :
 - * Seuil de déclenchement long retard : 200 A
 - * Seuil de déclenchement court retard : 800 A
 - * Seuil de déclenchement instantané : 2 000 A
 - * temps de déclenchement court retard : 0,3 seconde
- 1.7 Indiquer en vous aidant de la vue de la face avant du déclencheur électronique, les réglages suivants du déclencheur :
 - * lo : 0,8
 - * Ir : 1
 - * lm : 4
 - * li : 10
 - * tm: 0,3
- 1.8 Le courant d'emploi dans le câble est de 110 A et on désire un déclenchement magnétique pour 550 A.

Les réglages de ces paramètres sont-ils corrects ? Si non, indiquer les nouveaux réglages à effectuer.

Non les réglages ne sont pas corrects

Il faut modifier les réglages suivants :

$$lo = (110 / 250) = 0.44$$
 $lo = 0.5$

$$Ir = (0.44 / 0.5) = 0.88$$
 $Ir = 0.88$

$$Im = (550 / 110) = 5$$
 $Im = 5$

PARTIE 1 – ALIMENTATION GENERALE DU POSTE DE TRANSFORMATION T5 - DOCUMENT REPONSE N°4

Schémas des liaisons à la terre

1.9. - On demande d'identifier le type de schéma des liaisons à la terre de l'alimentation 3 x 400 V. *C'est un schéma IT : à neutre isolé et masses métalliques reliées à la terre.*

1.10. - Quels sont les appareils de protection des personnes et des biens qui vous permettent de justifier cette affirmation ? Représentez ci-dessous leur symbole, indiquer leur rôle dans l'installation et leur principe de fonctionnement.

Symbole	Rôle	Principe de fonctionnement
Au niveau du	C'est un appareil de	En temps normal le neutre est isolé de la terre.
transformateur le neutre est relié à un limiteur de surtension qui est lui-même relié à la terre.	protection contre les surtensions d'origine atmosphériques (foudre)	Lors d'une surtension sur les lignes du réseau, l'éclateur ou (limiteur de surtension) se court-circuite et évacue cette surtension vers la terre et surtout protège le contrôleur d'isolement qui est branché en parallèle.
Ohmmètre placé	Comme son nom	C'est un ohmmètre qui envoie un courant continu en
complètement à	l'indique c'est un	permanence entre les fils du réseau et la terre. Lorsque
gauche en bas du	contrôleur d'isolement	l'isolement est incorrect (inférieur à un seuil défini par
schéma	(CPI) qui contrôle	l'utilisateur) un signal sonore retenti avertissant l'équipe
	l'isolement de	d'entretien. Il n'y a pas de danger pour l'utilisateur mais il
	l'installation par	faut rechercher et réparer de suite, avant l'apparition d'un
	rapport à la terre.	deuxième défaut qui peut être dangereux celui-ci.

111. - Quels sont les avantages et les inconvénients de ce type de liaisons ?

<u>Avantages</u>: Surveillance permanente du réseau. Détection du premier défaut et réparation sans danger et ni arrêt de l'installation. Donc pas d'arrêt de la production.

<u>Inconvénients</u>: Systèmes mettant en œuvre du matériel plus performant et donc plus sophistiqué qui nécessite une équipe d'entretien capable d'éliminer ce défaut au plus vite.

Poste de transformation - Remplacement du transformateur TR3

Le service auquel vous appartenez a reçu l'ordre de remplacer le transformateur TR3. L'organisation dans votre service vous a désigné comme chargé de consignation tandis que monsieur Martin est chargé de travaux.

112. - Pour mener à bien ces travaux quelles sont les habilitations électriques requises par vous et par monsieur Martin ?

Je dois moi-même posséder les habilitations BR et HC, me permettant de consigner les installations HT. M. Martin étant chargé des travaux doit avoir les habilitations B2 et H2.

DOCUMENT REPONSE N°6

113 - Compléter le tableau ci-dessous qui établit les opérations à réaliser dans l'ordre par vous-même et par monsieur Martin.

N°	Emplacement de la manœuvre	DESIGNATION DE L'OPERATION	Auteur vous ou		
			M. Martin		
1	TR1 ou TR2	S'assurer que la continuité de l'alimentation est assurée par TR1 ou TR2.	Moi-même		
2	Côté BT DB 1250 A	Couper ce disjoncteur et récupérer la clé A4.	Moi-même		
3	Côté HT disjoncteur	Couper le disjoncteur HTA RFN.5 et récupérer la clé B4.	Moi-même		
4	Côté HT sectionneur	Avec la clé B4 ouvrir le sectionneur pour isoler l'installation et récupérer la clé C4. (la clé B4 restera prisonnière).	Moi-même		
5	Transformateur	Vérifier l'absence de tension côté HT et côté BT.	Moi-même		
6		Etablir un document de consignation que je transmets à M. Martin Confier les clés (A4 et C4) d'accès au transformateur à M. Martin	Moi-même		
7	Transformateur	Vérifier l'absence de tension côté HT et côté BT.	M. Martin		
8	Transformateur	ransformateur Avec les clés A4 et C4 ouvrir pour permettre l'accès au transformateur.			
9	Transformateur	Avec son équipe, changer le transformateur.	M. Martin		
10	Transformateur	Fermeture de l'accès au transformateur et verrouillage avec les clés libérées (A4 et C4). Récupérer ces clés.	M. Martin		
11		Signer sur le document de consignation attestant la fin des travaux et le présenter à moi-même.	M. Martin		
12		Récupérer les clés (A4 et C4) ainsi que le document de consignation signé par M. Martin.	Moi-même		
13	Côté HT sectionneur	Avec la clé C4, fermer le sectionneur HT et récupérer la clé B4 qui se libère.	Moi-même		
14	Côté HT disjoncteur	Avec la clé B4 fermer le disjoncteur RFN.5	Moi-même		
15	Transformateur	Vérifier les tensions et l'ordre des phases.	Moi-même		
16	Coté BT DB 1250 A	Avec la clé A4, enclencher ce disjoncteur et récupérer la clé A4.	Moi-même		

Partie 2 : DIMENSIONNEMENT DU MOTEUR D'ENTRAINEMENT DE LA VOLEE OUEST - DOCUMENT REPONSE N°7

Les documents (page 10) de mise en situation et de présentation renseignent sur le déplacement rectiligne horizontal de l'axe du pignon à 13 dents.

On prendra comme hypothèse simplificatrice, que le déplacement de la masse de la volée nécessite l'application d'une force de 140 000 N sur une seule dent au point de contact du diamètre primitif de **chaque crémaillère** (nord et sud).

On ne s'intéressera pas aux inerties.

2.1 On demande de calculer les caractéristiques minimales du moteur d'entraînement de la volée (puissance et fréquence de rotation) :

I Calcul de la vitesse de rotation du moteur

```
Vitesse linéaire du pignon 13 dents :
```

v = d / t = 9.91 / 120 = 0.08258 m/s = 4.955 m/min

Vitesse de rotation du pignon 13 dents :

 $N = v/2 \pi r = 0.08258/(2 \times 3.14 \times 0.325)$

N = 0.04046 tr/s soit 2.4276 tr. min-1

Rapport de réduction total des 3 réducteurs :

(1/20) x (14/60) x (15/69) = 21/8280

Vitesse de rotation de l'arbre du moteur :

n1/n2 = 21/8280

 $n1 = (8\ 280\ x\ 2,4276)/21 = 957\ tr.$ min-1

Il Calcul de la puissance du moteur :

Couple disponible sur le pignon 13 dents :

$$T = F \times d = 140\ 000 \times 0.325 = 45\ 500\ Nm$$

Puissance disponible au niveau du pignon 13 dents :

$$P = T \times 2 \times 3,14 \times n = 45\,500 \times 2 \times 3,14 \times 0,40406 = 11\,561 \text{ W}$$

Rendement global des 3 réducteurs :

$$\eta = \eta 1 x \eta 2 x \eta 3 = 0.64 x 0.64 x 0.86 = 0.606$$

Puissance nécessaire à la sortie de l'arbre du moteur pour un coté (le nord par exemple)

$$Pm = P / \eta = 11561 / 0,606 = 19077 W$$

Attention, Pm nécessaire pour le seul pignon nord.

Il faudra tenir compte du 2^{ème} pignon sud qui agit sur l'autre crémaillère.

La puissance à fournir par le moteur (un seul car l'autre est en secours) sur le réducteur 1/20 à deux sorties est donc à doubler.

$$Pm = 19\ 077\ x\ 2 = 38\ 154\ m\ soit\ 38,154\ kW$$

Document réponses N° 8

2.2 Quel est le couple développé au niveau de l'arbre du moteur ?

$$Tm = P/(2 \times \pi \times n) = (38\ 154 \times 60)/(2 \times 3.14 \times 957) = 380.9 \ Nm$$

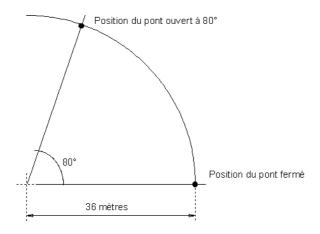
2.3 En appliquant un coefficient de sécurité de 40 % pour tenir compte des perturbations dues au mistral sur l'extrémité de la volée, choisir la référence d'un moteur.

Nouvelle puissance majorée : $38\ 154\ x\ 1,4 = 53\ 415\ W$.

D'après le document constructeur, le choix se porte un moteur de 55 kW de référence : FLS 280 M

PARTIE 3 - CODEUR DE POSITION - DOCUMENT REPONSE N° 9

Afin de permettre un brochage correct des deux volées, en particulier lors de la fermeture du pont, on demande de détecter leurs positions angulaires avec une précision de 2/100 de degré, ce qui correspond à environ 1 cm en bout de volée.

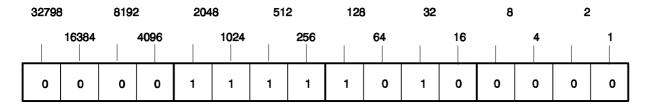


3.1 Calculer le nombre d'impulsions minimum à générer par un codeur absolu pour détecter les positions angulaires avec une précision de 2/100 de degrés.

$$80 / 0.02 = 4000 donc 4000 impulsions$$

3.2 Indiquer ci-dessous les poids binaires de chaque bit et inscrire dans les cases le chiffre binaire correspondant au nombre d'impulsions minimum calculé précédemment, noter également les différents calculs.

$$4\ 000 - 2\ 048 = 1\ 952$$
; $1\ 952 - 1\ 024 = 928$; $928 - 512 = 416$; $416 - 256 = 160$; $160 - 128 = 32$.



Quel est le nombre de fils nécessaires pour envoyer cette information binaire à l'automate programmable ?

Il suffit de compter : 12 fils + un fil commun.

DOCUMENT REPONSE N° 10

3.4 Quel nombre binaire maximal peut-on décoder avec ce nombre de fils ?

(2 puissance 12) - 1 = 4 096 - 1 = 4 095 est le chiffre décimal maximum. 1111 1111 1111 est le chiffre binaire maximum.

3.5 Le document de présentation (page 10) représente la chaîne cinématique du système d'entraînement.

Pour permettre une rotation correspondante à une ouverture maximale du pont (77,5°), les pignons nord et sud (13 dents) se déplacent de 9,915 mètres sur les crémaillères fixes. Sachant que le codeur est monté en bout d'arbre du moteur d'entraînement, on demande de calculer le nombre de tours que doit effectuer celui-ci pour la course maximale du pont ?

Développement du pignon à 13 dents : o D = o 0,650

Nombre de tours du pignon à 13 dents : 9,915 / 0 0,650 = 4,85545 tours.

Nombre de tours du moteur et donc du codeur : $4,85545 \times 69 / 15 \times 60 / 14 \times 20 / 1 = 1914,43$ tours donc 1 914 tours.

3.6 En déduire le nombre de points ou d'impulsions par tour du codeur :

Nombre de points par tour = Nombre d'impulsions au total / Nombre de tours

= *4 000 / 1 914* = *2,0898*

= 2,09 points minimums par tour.

3.7 Caractéristiques minimales du codeur.

Nombre de points par tour : 2,09 points par tour Nombre de tours : 1 914 tours minimum

3.8 Le codeur choisi par le constructeur est un codeur 4 points par tours et 4 096 tours de marque Hohner. Ce codeur est de type absolu à sorties NPN.

On demande de justifier le nombre de fils utilisés pour le codage des différentes positions.

Le codeur permet $4 \times 4096 = 16384$ positions, donc de la position 0 à la position 16383. Ce qui peut être réalisé avec 14 fils. Voir questions 3.2 et 3.3.

DOCUMENT REPONSE N° 11

3.9 Citer les deux types de codeurs de positions qui existent et indiquer pour chacun d'eux les principaux avantages et inconvénients. Mettre en évidence les critères discriminants pour le problème étudié.

Codeur incrémental	Codeur absolu						
Avantages							
Le codeur incrémental est de conception simple (son disque ne comporte que deux pistes) donc plus fiable et moins onéreux qu'un codeur absolu.	II est insensible aux coupures du réseau : la position du mobile est détenue dans une onde qui est envoyé en parallèle au système de traitement. L'information de position est donc disponible dès la mise sous tension. Si le système de traitement «saute» une information de position délivrée par le codeur, la position réelle du mobile ne sera pas perdue car elle restera valide à la lecture suivante.						
Inconvénients							
peut être comptabilisé par le système de traitement comme une impulsion délivrée par le codeur. Les fréquences des signaux A et B étant généralement élevées, il faudra vérifier que le	II est de conception électrique et mécanique plus complexe aussi son coût sera plus élevé qu'un codeur incrémental. Les informations de position sont délivrées «en parallèle»; son utilisation mobilisera donc un nombre important d'entrées du système de traitement (A.P.I. par exemple).						

Mettre en évidence les critères discriminants qui justifient le choix de ce type de codeur:

C'est le système qui permet de connaître à tout moment la position absolue du pont : il suffit de lire les différents états de sorties. Ce système est également moins sensible aux parasites, c'est important dans le cadre du port : pas de brouillage par les radars assez puissants des bateaux.

DOCUMENT REPONSE N° 11

3.10 Le codeur utilisé délivre un code Gray qui correspond aux différentes étapes de fermeture du pont. Ce code est transformé en code binaire pour être exploité par l'automate programmable.

Avec l'aide du document ressource (page 36) on demande de renseigner le tableau ci-dessous.

Angle en degrés	Code décimal	Code binaire	Code Gray
13	1244	0000 0100 1101 1100	0000 0110 1011 0010
11	1052	0000 0100 0001 1100	0000 0110 0001 0010
9	861	0000 0011 0101 1101	0000 0010 1111 0011
2	191	0000 0000 1011 1111	0000 0000 1110 0000

Calcul du code décimal :

1) Pour 80°, le codeur effectue 1 914 tours (voir réponse à la question 35)

A raison de 4 points par tour le codeur délivre pour 80° : 1 914 x 4 = 7 656 positions. $80^{\circ} \rightarrow$ 7 656 positions

 $77.5^{\circ} \rightarrow x$ positions \rightarrow donc $x = (7.656 / 80) \times 77.5 = 7.416$

- 2) Pour le code binaire voir réponse à la question 3.3
- 3) Pour le code Gray se reporter au document ressource N° 13 en haut de page pour transcoder le binaire en code Gray.

PARTIE 3 - CODEUR DE POSITION - DOCUMENT REPONSE N° 13

Aspect modélisation au lycée

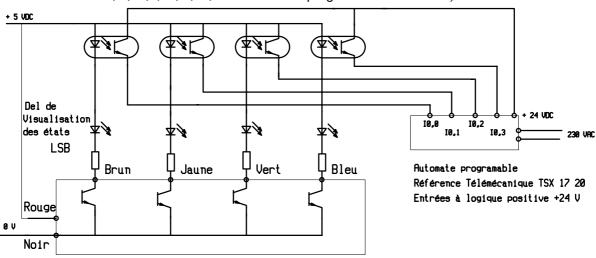
Le système du pont est modélisé dans votre lycée et permet aux élèves de réaliser l'étude d'un codeur absolu.

D'après les documents ressource (pages 37 et 38) concernant le codeur absolu monté sur le moteur d'entraînement de la volée, la documentation de l'automate programmable, on demande :

3.11 De réaliser ci-dessous le schéma structurel repéré destiné au câblage :

- permettant la visualisation des états du codeur par diodes électroluminescentes.
- permettant le branchement et l'isolement galvanique du codeur 5 V aux entrées de l'automate programmable.

(Limiter le schéma aux quatre sorties de poids faibles du codeur connectées aux entrées 10,0 ; 10,1; 10,2 ; 10,3 de l'automate programmable industriel).



Codeur multitours 4 tours, 4096 positions par tours Alim 5 V $\,$ type NPN à Collecteur Ouvert

PARTIE 4 - VARIATEUR DE VITESSE - DOCUMENT REPONSE N° 14

Deux moteurs asynchrones triphasés équipent chaque volée est et ouest.

Deux variateurs de fréquence de la marque Télémécanique ATV 452D75 permettent de moduler la vitesse des moteurs afin de positionner correctement les volées à l'ouverture à la fermeture et particulièrement lors du pré-brochage et du brochage des deux volées.

Chaque variateur est équipé d'une option carte freinage VW3 A45201D90, d'une carte de communication Bus Multipoint et d'une série de 3 selfs VZ1L 1500170T.

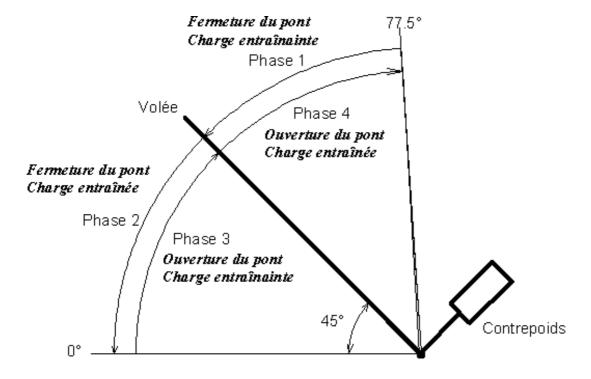
Pour une ouverture de 45° la volée est en équilibre sur le tablier grâce à son contrepoids. Voir sur le croquis ci-dessous.

En l'absence de mistral, le pont est constitue une charge entraînante ou entraînée lors des différents régimes de fonctionnement. (établi, accélérations ou décélérations).

4.1 On demande de compléter le croquis ci-dessous en indiquant, pour les divers sens de déplacement de la charge en régime établi, les moments où la charge est entraînante ou entraînée. Repérez ces périodes et reportez-les sur la représentation graphique des quatre quadrants de fonctionnement de la question 4.3

Attention: pour les réponses ci-dessous, il a été tenu compte du raisonnement suivant: La répartition du contrepoids est telle que le pont, en l'absence du frein reprend sa position d'équilibre depuis n'importe quelle position (s'il est fermé il s'ouvre à 45°, s'il est ouvert il se ferme à 45°).

D'autres réponses sont également possibles avec une autre hypothèse.



4.2 On demande de compléter sur la représentation des quatre quadrants ci-après en y inscrivant les divers cycles de montée et de descente des volées. Indiquer également pour chaque quadrant le sens des couples, des rotations et le sens de transfert d'énergie.

Commenter:

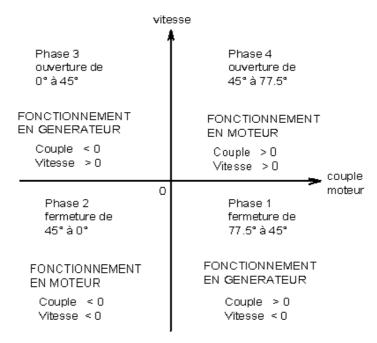
La position d'équilibre est obtenue à 45°.

<u>En phase 1 et phase 3</u> : la volée tend à retrouver la position d'équilibre, elle entraîne donc le moteur dans le même sens : le moteur doit produire un couple résistant de freinage.

<u>En phase 2 et phase 4</u> : le moteur doit rompre cet équilibre et entraîner la volée : il produit donc un couple moteur.

- DOCUMENT REPONSE N° 15

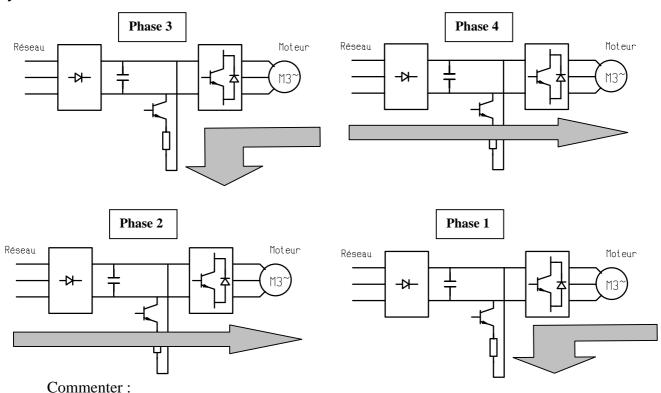
Représentation des quatre quadrants



4.3 Chaque variateur est équipé d'une option carte de freinage de ralentissement avec une résistance extérieure. (voir les documents ressources 17 et 18).

On demande de décrire sommairement le fonctionnement du variateur avec cette carte et de justifier la mise en place d'un tel système.

Sur les schémas ci-dessous on demande de représenter les transferts d'énergie pour les différents cycles de fonctionnement.



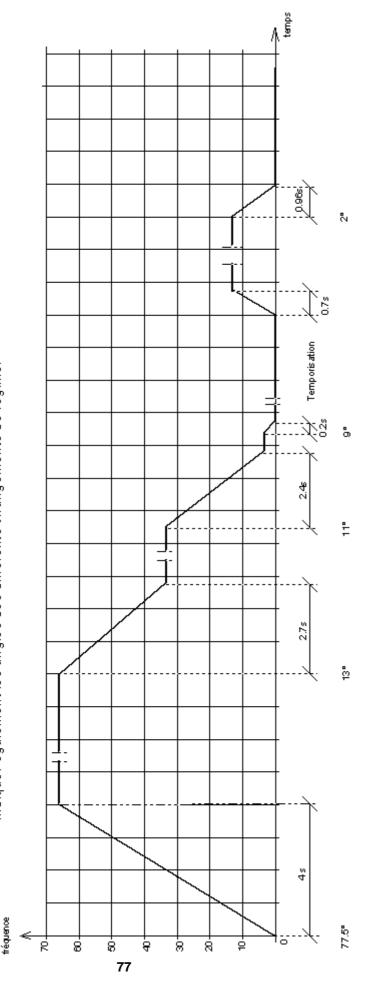
Lorsque la vitesse décroît rapidement ou en cas de charge entraînante, le moteur se comporte en générateur asynchrone et fournit un couple de freinage. Il restitue de l'énergie au variateur. Le variateur ne peut restituer cette énergie au réseau (le pont de diodes n'étant pas réversible), l'utilisation de la carte de freinage permet d'envoyer l'énergie à dissiper dans une résistance extérieure et permet de ce fait un couple de freinage important.

- DOCUMENT REPONSE N° 16

En sachant que la rampe d'accélération et la rampe de décélération sont définies par **4.4** Tracer le graphe de la fréquence délivrée par le variateur en fonction du temps pour une opération complète de fermeture de la volée Ouest.

paramètrage sur la face avant du variateur et réglées respectivement à 3 secondes et 4 secondes par de plage de 0 à 50 Hz et de 50 à 0 Hz (pour la vitesse nominale du moteur

Indiquer sur le chronogramme les différents régimes établis (en précisant les vitesses) ainsi que les diverses périodes transitoires (en précisant les durées). Indiquer également les angles des différents changements de régime.



- DOCUMENT REPONSE N°17

Les autres valeurs à paramétrer LSP (low speed) et HSP (high speed) sur le variateur sont à prévoir ainsi : LSP 4 Hz et HSP 67 Hz.

4.5 Calculer les valeurs de tensions comprises entre 0 et 10 V à appliquer sur l'entrée analogique du variateur (OE1) pour les différentes fréquences désirées lors d'un cycle complet de fermeture de la volée ouest. On connaît les points extrêmes 0V, LSP et 10V, HSP.

Indiquer également les vitesses du rotor du moteur d'entraînement en supposant que le glissement est constant à 4%.

Noter vos calculs ci-dessous et indiquer les résultats dans le tableau ci-après :

Calcul de la consigne pour f = 12 Hz:

D'après les données de l'énoncé 4 Hz = 0V et 67 Hz = 10 V donc f = 6,3 u + 4

Valeur de u à 12 Hz

u = (f - 4) / 6,3 = (12 - 4) / 6,3 = 1.269 V

Calcul de la fréquence de rotation du rotor :

 $n = 1\ 000\ (1 - g) = 1\ 000\ (1 - 0.04) = 960\ tr.min-1$

Pour 50 Hz, le rotor tourne à 960 tr.min-1, à 4 H il tourne à $(960 \times 4)/50 = 76.8$ tr.min-1 soit 77 tr. min-1

Consulter les documents constructeur (page 38) du module de sorties analogiques de l'automate programmable.

4.6 On demande de déterminer les chiffres numériques à programmer dans l'automate pour les différentes fréquences désirées lors d'un cycle complet de fermeture de la volée ouest.

Noter vos calculs ci-dessous et indiquer les résultats dans le tableau ci-après :

La conversion par le module analogique se fait sur 10 bits (11 bits – 1 réservé au signe) donc il peut accepter 1 024 chiffres à programmer.

Pour 1,29 V en sortie, il faut programmer $(1\ 024\ x\ 1,29)\ /\ 10 = 132$

Il faut alors choisir le chiffre numérique 132.

Le graphique indique environ 1 000 pour 10 V : en utilisant ces valeurs les résultats sont différents.

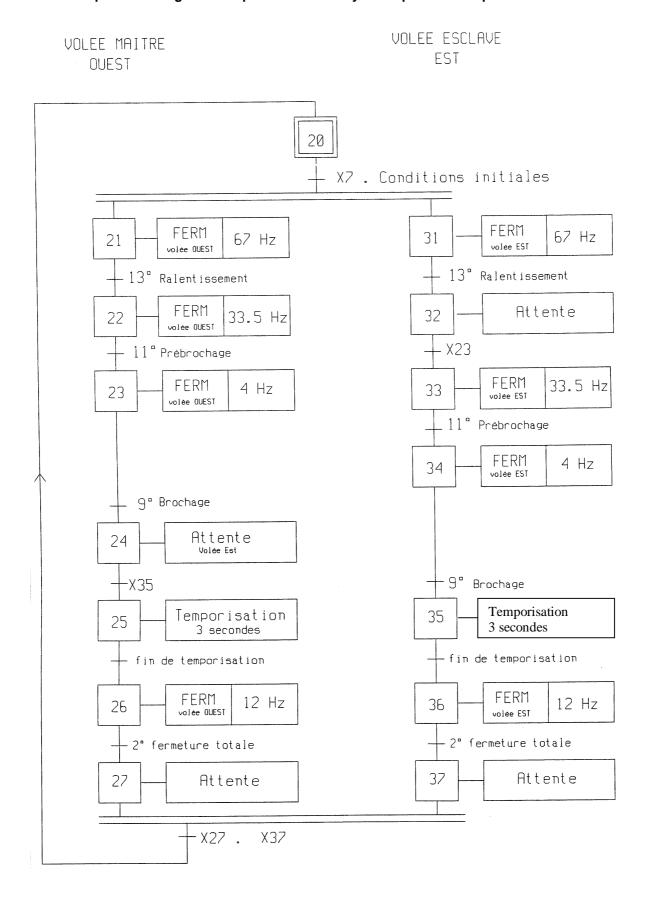
Pour 2 V en sortie il faut programmer $(1\ 000\ x\ 1,29)/10=129$

On peut éventuellement discuter de l'erreur de 2.2 %.

Fréquences en Hz	4	12	33,5	67
Consigne de vitesse en V	0	1,29	4,68	10
Fréquence de rotation du rotor en tr.min -1	77	230	634	1286
Chiffres numériques à programmer	0	129 ou 132	468 ou 479	1000 ou 1024

PARTIE 4 - FERMETURE DU PONT - DOCUMENT REPONSE N° 18

4.7 Avec l'aide des extraits 35, 54 et 55 / 68 du document de spécification et de conception du système, on demande de représenter le grafcet du point de vue du système pour une séquence de fermeture.



PARTIE 5 – DOCUMENT REPONSE n°19

En vous appuyant sur les relevés effectués :

5.1) Calculer le facteur de puissance (PF)

$$FP = P / S = 60,5 / 93 = 0,65$$

 $FP = 0,65$

5.2) Calculer le cos (DPF)

$$cos = ?$$

 $tg = Q / P = 38 / 60,5 = 0,628$
 $cos = 0,84$

5.3) Calculer la tension efficace (Voltage RMS)

Ueff =
$$(400^2 + 22^2 + 11^2 + 4^2 + 2^2) = 401 \text{ V}$$

Ueff = 401 V

5.4) Calculer l'intensité efficace (Current RMS)

leff =
$$(104^2 + 64^2 + 40^2 + 16^2 + 7^2)$$
 = 129,7 A leff = 129,7 A

5.5) Calculer le facteur de crête de tension (crest)

5.6) Calculer le facteur de crête de courant (crest)

PARTIE 5 - DOCUMENT REPONSE n°20

5.7) Calculer les taux de distorsion par rapport à la valeur efficace (THD RMS)

Tension:

THD RMS =
$$(22^2 + 16^2 + 4^2 + 2^2) / 401 = 0,068$$

THD RMS = 6,8%

Courant:

HD RMS =
$$(64^2 + 40^2 + 16^2 + 7^2) / 129,7 = 0,597$$

THD RMS = $59,7\%$

5.8) Calculer les taux de distorsion par rapport au fondamental (THD Fund)

Tension:

THD Fund =
$$(22^2 + 16^2 + 4^2 + 2^2) / 400 = 0,07$$

THD Fund = 7 %

Courant:

THD Fund =
$$(64^2 + 40^2 + 16^2 + 7^2) / 104 = 0,744$$

THD Fund = 74,4 %

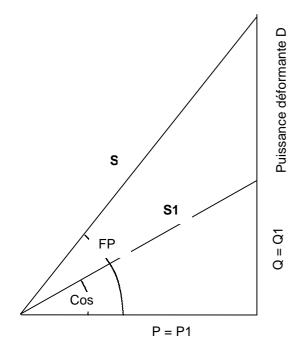
5.9) Compléter les valeurs sur l'écran de l'analyseur.

Summary inform	nationCurrent		Current	Voltage
Frequency	50	RMS	401	129,7
Power		Peak	575	259
KW	60,5	DC offset	0	-0,02
KVA	93	Crest	1,4	
KVAR	38	THD RMS	6,8	59,7
Peak KW	213	THD Fund	7	74,4
Phase	32° lag			
Total PF	0,65	K Factor		3,6
DPF	0,84			

PARTIE 5 - DOCUMENT RÉPONSE n°21

5.10 En fonction des éléments à votre disposition, construire le triangle des puissances de l'installation en faisant apparaître la puissance déformante D.

On prend comme hypothèse que la tension est sinusoïdale (THD inférieur à 8%, pas de distorsion de tension).



Echelle: 1 cm = 10 K

Tension propre U2 = U3 = Un = 0 et U1 = Ueff

$$FP = (U1*I1*cos 1+ U2*I2*cos 2+ Un*In*cos n) / (Ueff*leff)$$

$$FP = (I1 \times cos \quad 1) / leff$$

$$FP = cos \quad 1 \times (I1 / leff)$$

Le fait d'avoir uniquement des puissances fondamentales actives et réactives permet de tracer le triangle des puissances fondamental.

$$FP = P/S$$

5.11) Déduire la valeur de la puissance déformante D (graphique et calcul)

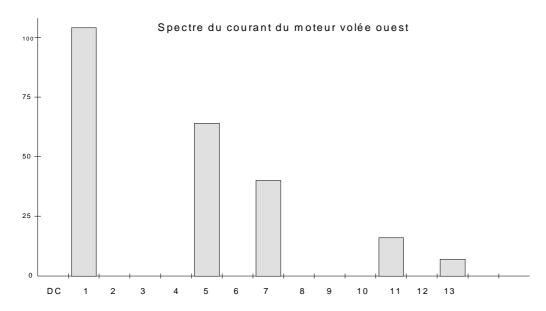
graphique : D = 33 k VAR

Calcul: D = (Pxtg) - Q1

 $D = (60.5 \times 1.17) - 38 = 32.8 \text{ kVAR}$

PARTIE 5 - DOCUMENT REPONSE N°22

5.12) Tracer le spectre des courants circulant dans le moteur sud de la volée ouest.



ANALYSE ET REMEDIATION:

5.13) À l'aide de l'ensemble des résultats analyser le problème rencontré dans le fonctionnement du pont.

Le courant circulant dans l'équipement est supérieur au 104 A initialement prévu (129,7 A).

Le courant est très déformé, il est non sinusoïdal (taux de distorsion 59 ou 64% en fonction du fondamental ou de la valeur efficace.

De plus on a un facteur de crête assez important de valeur 2

Le facteur de puissance s'écroule.

5.14) Citer les inconvénients sur les différents éléments d'un tel fonctionnement de l'installation.

Courant plus important d'où:

- Surdimensionnement des matériels
- Pertes énergétiques supplémentaires pouvant entraîner le changement du niveau de puissance souscrite.
- Réduction de la durée de vie (18% en moins avec THD tension voisin de 10%)
- Déclenchements intempestifs

Inconvénients:

- Perturbation dans le fonctionnement des appareils de protection et de commutation
- Echauffement des matériels électriques, vieillissement prématuré.

Dans l'installation du pont :

- * moteur asynchrone triphasé : échauffement supplémentaire (effet Joule)
- * câble : augmentation des pertes
- * variateur de vitesse : troubles fonctionnels liés à la forme d'onde (commutation, synchronisation.)

PARTIE 5 - DOCUMENT REPONSE N°23

5.15) Citer les remèdes à mettre en oeuvre pour éviter ce problème.

Puissance de court-circuit la plus élevée possible.

Connecter les charges polluantes le plus en amont possible.

Alimenter les sources polluantes par des alimentations séparées.

Placer des inductances en amont des charges.

Utiliser des filtres passifs.

Utiliser un compensateur actif.

5.16) Avec l'aide de votre diagnostic indiquer le remède utilisé dans le cas du pont Pinède.

Dans le cas du pont, une self a été placée en série avec le variateur (4L16K Ref : VZ1L1500170T).

CONCOURS INTERNE D'ACCES AU DEUXIEME GRADE DU CORPS DES PROFESSEURS DE LYCEE PROFESSIONNEL ET CONCOURS D'ACCES A L'ECHELLE DE REMUNERATION (CAER)

Section génie électrique

Épreuve pratique et orale d'admission

Durée de l'épreuve : 8 heures. Coefficient : 2

I - Rappel du texte réglementaire de l'épreuve (Bulletin Officiel N° 30 du 31 août 2000)

Exploitation pédagogique de travaux pratiques : épreuve spécifique à chacune des deux options.

Cette épreuve permet d'évaluer les savoirs et savoir-faire caractéristiques des champs technologiques et des métiers correspondant à l'option concernée et de les exploiter à des fins d'enseignement.

Le sujet proposé nécessite la mise en œuvre de tout ou partie d'un système technique au travers d'une activité de travaux pratiques.

Le candidat est conduit à :

- analyser et mettre en œuvre le travail pratique demandé;
- évaluer la qualité des résultats obtenus ;
- à partir du travail pratique réalisé, proposer une exploitation pédagogique, spécifique de l'option concernée, et se référant au programme de sciences et techniques industrielles d'une classe de certificat d'aptitude professionnelle, de brevet d'études professionnelles ou de baccalauréat professionnel *précisée par le jury*; cette exploitation pédagogique peut comprendre une ou plusieurs séquences d'enseignement; elle doit permettre au candidat de :
 - ◆ Définir les objectifs de l'exploitation pédagogique qu'il propose ;
 - ♦ Situer sa ou ses séquences d'enseignement dans la progression de l'année ;
 - ◆ Justifier les choix pédagogiques retenus (cours, travaux pratiques, travaux dirigés, modes d'organisation et stratégies) pour atteindre les objectifs fixés ;
 - ◆ Préciser les documents utilisés par le professeur, ceux qui sont remis aux élèves ainsi que le matériel et les équipements utilisés;
 - Indiquer les modalités d'évaluation prévues.

L'épreuve permet d'évaluer :

- La pertinence de l'organisation proposée;
- La maîtrise des savoirs et savoir-faire caractéristiques du champ technologique et professionnel concerné :
- Le niveau de la réflexion pédagogique conduite par le candidat ;
- La connaissance des contenus d'enseignement et des finalités de la discipline et de la spécialité ;
- La qualité des documents techniques produits ;
- Les qualités d'expression et de communication.

II – Organisation de l'épreuve pour la session 2002 :

Cette épreuve, d'une durée totale de 8 heures, est décomposée en trois parties :

- 4 heures pour l'activité sur système,
- 3 heures pour l'élaboration de l'exploitation pédagogique,
- 1 heure pour la présentation de l'exploitation pédagogique aux membres du jury. (pour cette partie orale : 20 mn d'exposé par le candidat suivi de 40 mn d'entretien avec le jury).

III - Supports techniques de l'épreuve utilisés pour la session 2002 :

Pour cette seconde session, seize systèmes ont été utilisés. La liste en est la suivante :

Système d'étude de la traction ferroviaire.

Scooter électrique.

Sous-système d'un bain régulé en température.

Système de distribution permettant une activité en relation avec la formation à l'habilitation (type I : domaine tertiaire).

Axe z d'un transjerbeur avec motorisation en courant continu.

Système d'irrigation.

Système « enrouleur dérouleur » de matériaux en bande tendue et en régulation de traction.

Système de distribution d'eau asservi en pression (2 exemplaires).

Banc de traitement de surface.

Éclairage d'une salle de spectacle.

Système de compensation d'énergie réactive.

Lave linge.

Système de distribution permettant l'étude et la mise en œuvre d'un régime IT.

Système de levage.

Système de distribution permettant une activité en relation avec la formation à l'habilitation (type II : domaine industriel).

III - Exemple de sujet de la session 2002 :

Vous trouverez à titre d'illustration de cette nouvelle forme du concours interne, un sujet de l'épreuve d'admission.



Cette épreuve se décompose en trois parties :

- Une activité de travaux pratiques d'une durée de 4 heures,
- Une activité d'exploitation pédagogique d'une durée de 3 heures,
- Un compte rendu oral d'une durée de 1 heure.

Titre de l'étude



Activité de travaux pratiques Sommaire

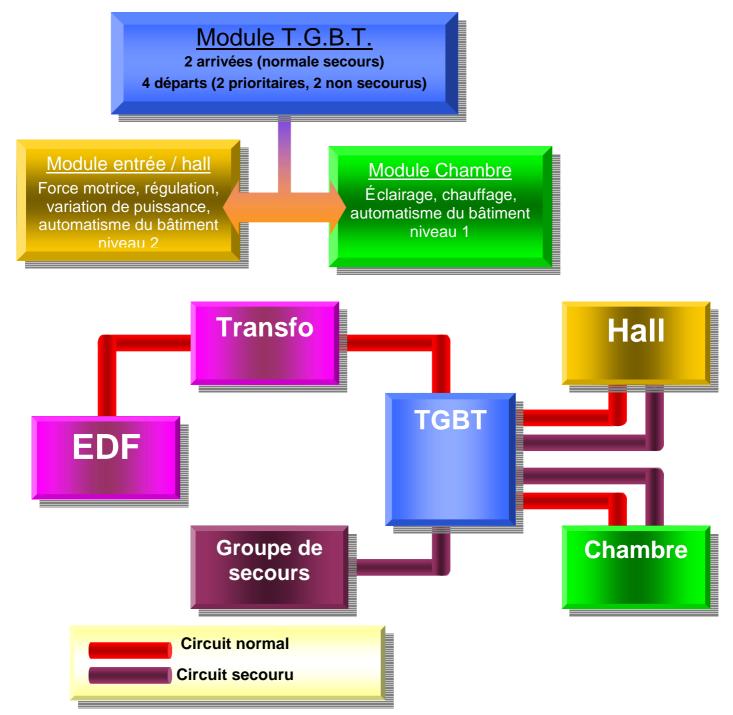
- Mise en situation
- Fonction d'usage
- Travail demandé
 - Partie A: Mise en service du module « T.G.B.T. »
 - Partie B : Raccordement du module « hall d'entrée »
 - Partie C : Mise en service du module «hall d'entrée »
 - Partie D : Étude du télé-variateur / variateur

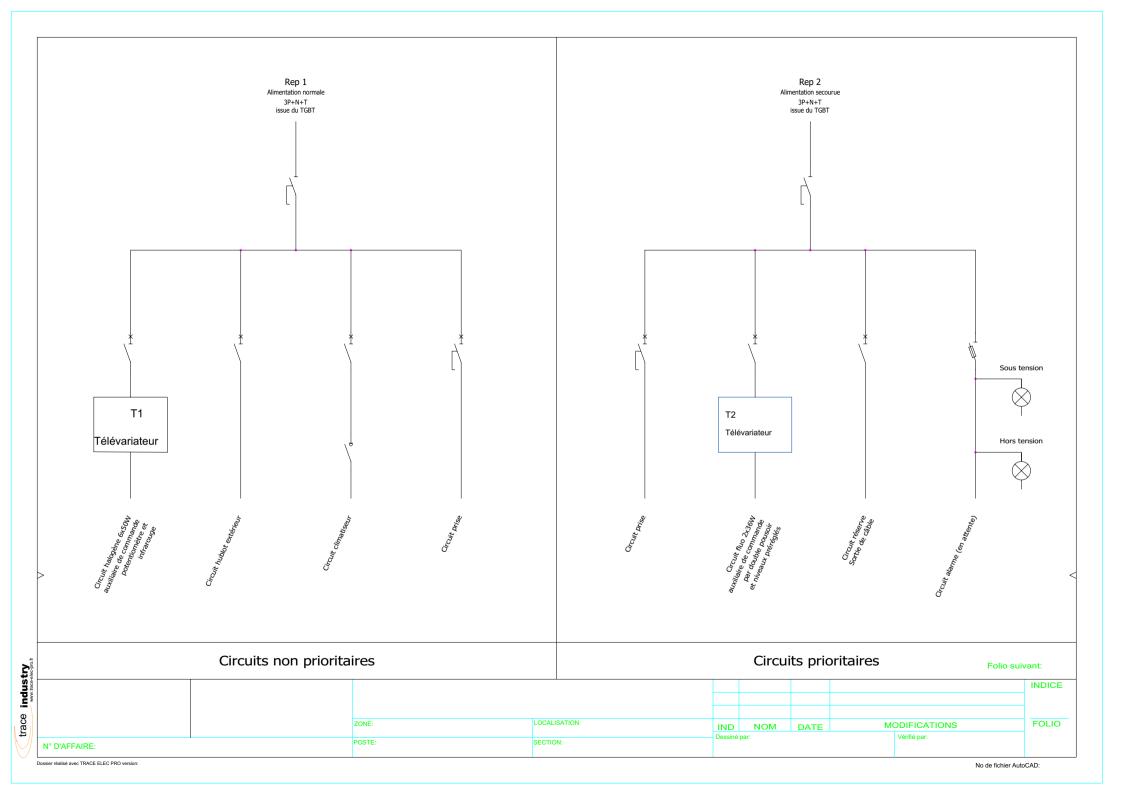
1 SYSTÈME SUPPORT: SYSTÈME DISTRIBUTION

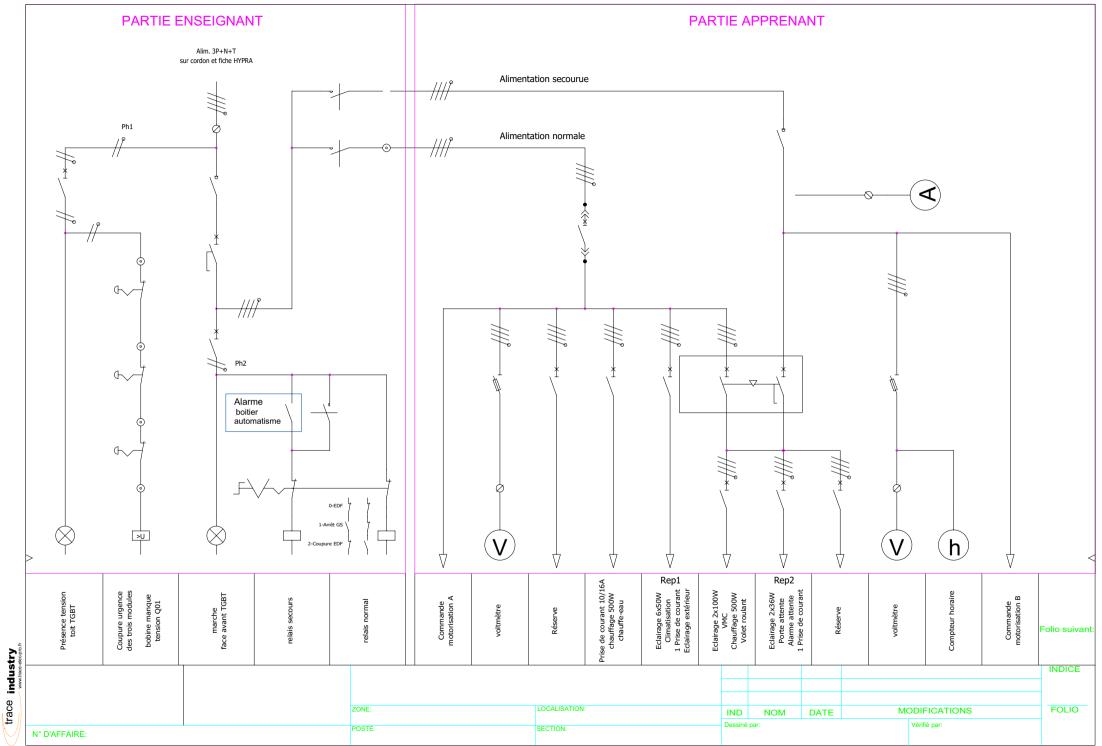
Mise en situation:

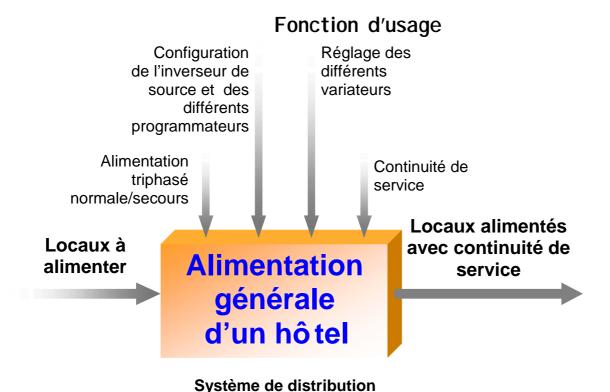
Le système de distribution tertiaire est la modélisation de l'équipement partiel d'un hôtel, comprenant trois sous-ensembles modulaires et complémentaires :

- une armoire centrale de distribution T.G.B.T.,
- deux armoires dédiées indépendantes l'une de l'autre :
 - o entrée / hall de l'hôtel,
 - o chambre avec salle de bain.









Problème posé : l'hôtel didactisé comporte 3 modules :

tertiaire

- ❖ le T.G.B.T.
- ❖ le module hall d'entrée
- ❖ le module chambre et salle d'eau

Il est nécessaire d'assurer une continuité de service, à partir du T.G.B.T., dans une partie de chaque module.

Travail demandé

ATTENTION:

ne jamais mettre le système sous tension sans avertir préalablement l'examinateur

On donne:

- Le dossier technique.
- Les différents appareils de mesure.
- La méthode d'essai.
- Les Equipements de Protection Individuelle (EPI).

On demande:

D'essayer et de vérifier que les matériels, constituants, et sous-ensembles de l'armoire T.G.B.T., du module hall d'entrée et du module chambre fonctionnent après réglage et conformément aux spécifications du dossier technique.

De régler l'inverseur de source afin que ce dernier fonctionne conformément aux spécifications du dossier technique.

On exige:

- Les grandeurs électriques relevées lors des essais sont conformes.
- Les mesures des grandeurs électriques sont réalisées en toute sécurité.
- Les fiches d'essais sont renseignées correctement.

<u>Partie A</u>

Décodage des schémas

<u>A1 - Donner le nombre d'alimentations</u> de l'armoire T.G.B.T. et les citer : _____

Donner le nom et la fonction de Q1 et Q2.

	Nor	Fonction
Q1	71	
Q2		

<u>A2 - Indiquer dans le tableau ci-dessous</u> s'il est possible ou impossible d'avoir simultanément les états suivants.

	Q10 ouvert	Q10 fermé
Q20 ouver	<mark>/1</mark>	
Q20 fermé		

<u>A3 – Indiquer dans le tableau ci-dessous</u> quels sont les circuits sous tension ou hors tension en fonction du mode d'alimentation de l'armoire.

	Alimentation par	Alimentation par
	réseau EDF	groupe de secours
Circuit	/1	
« Normal »		
Circuit		
« Secours »		

A4 - Indiquer dans le tableau ci-dessous quels sont les circuits du module hall d'entrée sous tension ou hors tension en fonction du mode d'alimentation de l'armoire.

	Alimentation par réseau EDF	Alimentation par groupe de secours
Éclairage extérieur		
Éclairage h logène		
Éclairage fluorescent		
Climatiseur		

A5 - Indiquer dans le tableau ci-dessous quels sont les circuits du module chambre sous tension en fonction du mode d'alimentation de l'armoire.

		Alimentation par réseau EDF	Alimentation par le groupe de secours
Circuit chauff	fage		
Circuit cha	/1 _{iu}		
Circuit VM	С		
Circuit stor	re e		

Mise en service.

Cor	nditi	ions	:

⇒ Alimentation EDF et alimentation du groupe de secours consignées (T.G.B.T. consigné).

\Rightarrow	Tous les	disjoncteurs	sectionneurs	de l'armoire	T.G.B.T.	consignés.
---------------	----------	--------------	--------------	--------------	----------	------------

<u>A6 -</u>	Contrôler	l'isolement	en amont	des d	<u>lisjoncteurs</u>	et i	nterru	oteurs	de	tête.
					-		-			

L	onner	Ieur	repere	dans I	le tabl	eau	ci-dessous.
---	-------	------	--------	--------	---------	-----	-------------

Donner le nom de l'appareil utilisé pour ce contrôle : _____

/2

Résultats des différents contrôles :

Repère des	Mesu	ıre entre ph	nases	Mesure entre phase et PE			
appareils :	L1 - L2	2 L2 - L3 L1 - L3		L1 - PE	L2 - PE	L3 - PE	

- <u>Conditions</u>:

 ⇒ Alimentation EDF et alimentation du groupe de secours déconsignées (T.G.B.T. déconsigné).
- ⇒ Q1 et Q2 consignés.

A7 - Sélectionner l'alimentation de l'armoire par le réseau EDF ou le groupe de secours et mesurer la tension de ces alimentations en amont des disjoncteurs et interrupteurs de tête.

Résultats des différents contrôles :

	Tension entre phases		Tension entre phase et neutre			Ordre des phases	
	L1 - L2	L2 - L3	L1 - L3	L1 - N	L2 - N	L3 - N	Direct/inverse
Alim. EDF							
Alim. Secourue							

Conditions:

- ⇒ Q1 et Q2 consignés.
- ⇒ Tous les disjoncteurs sectionneurs et les sectionneurs fusibles sont consignés

A8 – Contrôler l'isolement en aval des disjoncteurs et interrupteurs de tête en enclenchant manuellement Q10 ou Q20.

Résultats des différents contrôles :



Repère des	Mesu	ire entre ph	nases	Mesure entre phase et PE		
appareils :	L1 - L2	L2 - L3	L1 - L3	L1 - PE	L2 - PE	L3 - PE

Conditions:

- ⇒ Les départs du T.G.B.T. (Q11, Q12, Q13, Q21, Q22, Q23) sont consignés, tous les sectionneurs fusibles sont ouverts.
 - ⇒ Déconsignation de Q1 et de Q2.

A9 - Fermer Q10 manuellement, Q20 est ouvert.

Sélectionner l'alimentation EDF et mesurer, en toute sécurité, la tension et l'ordre des phases du circuit normal et du circuit secouru en aval des disjoncteurs et interrupteurs de tête.

Résultats des différents contrôles :

	Tension entre phases		Tension entre phase et neutre			Ordre des phases	
	L1 - L2	L2 - L3	L1 - L3	L1 - N	L2 - N	L3 - N	Direct/inverse
Alim. EDF							
Alim. Secourue							

A10 - Fermer Q20 manuellement, Q10 est ouvert.

Sélectionner l'alimentation par le groupe de secours et mesurer, en toute sécurité, la tension et l'ordre des phases du circuit normal et du circuit secouru en aval des disjoncteurs et interrupteurs de tête.

Résultats des différents contrôles :

	Tension entre phases		Tension entre phase et neutre			Ordre des phases	
	L1 - L2	L2 - L3	L1 - L3	L1 - N	L2 - N	L3 - N	Direct/inverse
Alim.EDF							
Alim. Secourue							

Conditions :

A11 – Sur la porte de contrôle, positionner le commutateur sur la position auto. Ouvrir Q1 et observer le basculement sur la source de secours.

Remettre dans l'ordre les différentes étapes de ce basculement.

Etape n°		Circuit secouru hors tension? Oui/Non
	Détection de tension en amont de Q20.	
	Absence de tension sur le circuit normal.	
	Démarrage du groupe de secours.	
	Coupure secteur.	
	Présence de tension sur le circuit secouru.	
	Détection d'absence de tension sur le circuit normal.	
	Ouverture de Q10 et fermeture de Q20.	
	Absence de tension sur le circuit secouru.	

A12 - Encadrer en rouge sur le s	<u>schéma développé de l'armoire T.G.B.T. l'élément</u>
commandant l'inverseur de source.	

/1

A13 - I ndiquer quelle est la valeur de la tension et la nature d'alimentation du boîtier de commande et de la commande à distance.

Tension du boîtier de commande :	4
Tension de la commande à distance :	/1

A14 - Réglage des paramètres de fonctionnement.

[⇒] Les départs du T.G.B.T. (Q11, Q12, Q13, Q21, Q22, Q23) sont consignés, les sectionneurs fusibles sont fermés.

Pour pouvoir effectuer le réglage des paramètres de fonctionnement du boîtier de
commande, dans quel mode d'alimentation doit-on être ?
·
Comment passe-t-on dans ce mode ?
·

Après avoir sélectionné le mode désiré, compléter le tableau ci dessous.

4	Réglage du seuil de tension sur la ligne principale				
Étape n°1	Appui sur :	Durée de l'appui :			
	Message affiché	Réglé à :			
4	Réglage du seuil de tension sur la lig	gne secondaire			
Étape n°2	Appui sur :	Durée de l'appui :			
	Message affiché :	Réglé à :			
±	Réglage du temps de commutation				
Étape n°3	Appui sur :	Durée de l'appui :			
	Message affiché	Réglé à :			
	Réglage du temps de défaut de la tension sur la ligne principale				
Étape n°4	pour la commutation				
Ltape II 4	Appui sur :	Durée de l'appui :			
	Message affiché :	Réglé à :			
	Réglage du temps de présence de la tension sur la ligne principale				
Étape n°5	pour la re-commutation				
п старе п э	Appui sur :	Durée de l'appui :			
	Message affiché :	Réglé à :			

Partie B

Raccordement du module « hall d'entrée » :

Conditions:

⇒ Les départs du T.G.B.T. (Q11, Q12, Q13, Q21, Q22, Q23) sont consignés, les sectionneurs fusibles (F1, F2) sont ouverts.

Les deux modules étant déconnectés, on vous demande de raccorder uniquement le module « hall d'entrée » au T.G.B.T.

B1 - donner le repère des disjoncteurs qui protégent les alimentations du module « hall d'entrée »:

Pour l'alimentation normale	
Pour l'alimentation secourue	

B2 - raccorder en toute sécurité, les câbles d'alimentation du module « hall d'entrée ».

Tâches demandées	Critères d'évaluation Nbr de points →	2	1	0
Sécurité	Les travaux doivent être réalisés en toute sécurité.			
	La longueur de dénudage doit être suffisante.			
Dénudage des câbles	L'isolant des conducteurs ne doit pas apparaître.			
Les embouts de raccordements doivent être sertis correctement.				
	Chaque câble est raccordé au bon disjoncteur.			
	L'ordre des conducteurs par câble est respecté.			
Raccordements des câbles	En l'absence d'embout de raccordements il ne doit pas apparaître de barbe.			
Cubics	Le serrage des conducteurs est correct.			
	Les câbles ne doivent pas pouvoir être arrachés.			
	Total des points →			

Partie B Total sur 12:

Partie C

Mise en service du module « hall d'entrée » :

- <u>Conditions de départ :</u>
 ⇒ Les disjoncteurs du T.G.B.T. protégeant les départs du coffret « hall » sont consignés.
- ⇒ Les dispositifs de protection du coffret « hall » sont ouverts.

C1 - Contrôle et identification des matériels et dispositifs de protection du coffret « hall ».

Indiquer le nombre de circuits terminate présents dans le coffret chambre et	
Lors d'une coupure secteur, quels sont /1 circuits terminaux secourus ?	

C2 - Mise en service du module « hall d'entrée ».

Vous devez effectuer la mise en service du module « hall d'entrée » dans les conditions d'une première mise en service.

Tâches demandées	Critères d'évaluation Nbr de points →	2	1	.5	0
	Les contrôles doivent être effectués en toute sécurité.				
Contrôler les liaisons	Le choix de l'appareil de contrôle doit être pertinent.				
équipotentielles	La méthode employée est correcte.				
	Les contrôles doivent être effectués en toute sécurité.				
Contrôler	Le choix de l'appareil de contrôle doit être pertinent.				
l'isolement de l'installation	La méthode employée est logique.				
	Les contrôles doivent être effectués de façon logique et non désordonnée.				
	Les contrôles doivent être effectués en toute sécurité.				
	Le choix de l'appareil de contrôle doit être pertinent.				
Contrôler les tensions	La méthode employée est logique.				
tensions	Les contrôles doivent être effectués de façon logique et non désordonnée.				
	Le basculement des différents appareils de protection doit être effectué de façon logique et non désordonnée.				
	Les contrôles doivent être effectués en toutes sécurité, à l'aide d'appareil de mesure adéquat ou/et visuellement.				
Contrôler les récepteurs	La manipulation des appareils de commande est acquise.				
T ccepteur 3	Une explication orale, brève du fonctionnement de chaque récept doit être faite à l'examinateur.				
<mark>/18</mark>	Total des points →				

Partie C Total sur 20 :

Partie D

Étude du télé-variateur / variateur :

<u>Objectifs</u>: étudier et mesurer les grandeurs mises en jeux lors du fonctionnement d'un télé-variateur.

<u>D1 – I dentification du télé-variateur à étudier :</u>

On propose:

D'étudier le télé-variateur piloté par un auxiliaire de commande à 3 niveaux préréglés.

De relever les caractéristiques électriques de ce télé-variateur :

D2 - Quels types de récepteurs commande-t-il?

D3 – Titre d'habilitation :

Vous devez effectuer des mesures sous tension sur le télé-variateur, quel titre d'habilitation devez-vous posséder ?

/0.5

<u>D4 – Numéroter, dans les cases jaunes et par ordre chronologique,</u> les opérations à effectuer afin d'élaborer la procédure d'intervention dans le respect total des règles de sécurité.

Aviser le chargé de travaux de l'exécution de la tâche.
Baliser si nécessaire la zone de travail.
Commander le variateur par l'auxiliaire à 3 niveaux préréglés.
Enlever le balisage et ranger les équipements et appareils de mesures.
Faire vérifier le montage.
Mettre le variateur à l'arrêt.
Mettre le variateur au repos. /2
Ouvrir le coffret.
Raccorder les appareils de mesure.
Réaliser les mesures nécessaires.
Réceptionner l'ordre écrit ou verbal du chargé de travaux.
Remettre en place le plastron et refermer la porte du coffret
Repérer le variateur et ôter le plastron pour avoir accès aux bornes.
Vérifier le matériel de sécurité et s'équiper.

<u>D5 – Les bornes de sortie du télé-variateur</u> n'étant pas adaptées aux pointes de touche des appareils de mesure, il est nécessaire de déporter ces bornes de sortie sur des connecteurs adéquats.

Pour cela, on vous demande de <u>consigner</u> uniquement la partie télé-variateur de l'installation, de <u>raccorder</u> les connecteurs en sortie et de <u>déconsigner</u> l'installation.

	Tâches demandées	Critères d'évaluation	Nbr de points →	2	1	.5	0
	Nom de l'appareil à consigner	Donner son nom et son repère	:				
	Consigner	La consignation et ses contrôles doivent être faits dans le respect des règles de sécurité.					
	Raccorder	Le raccordement des bornes adéquates doit être dans les règles de l'art.		fait			
	Déconsigner	La déconsignation et ses contrôles doivent être faits dans le respect des règles de sécurité.					
\ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \	/5	Tota	al des points →				

<u>D6 - Mesurer et tracer</u> sur la représentation de l'écran d'oscilloscope ci-	<u>D</u> (9 – Vérifie	er ces 2 va	leurs par	<u>le</u>
contre, le signal de sortie du télé- variateur pour un éclairement minimum.	/1				
Respect des règles de sécurité. /2 D7 - Mesurer sa tension efficace :	-+				
Umin :	/1				
<u>D8 - Mesurer le rapport cyclique du signal :</u>	/1	Nom de YA: Nom de YB:	Cal YA:	Couleur YA: Couleur YB:	Base de temps:
Rmin :	calc				
D10 Magurar et tracer our la représente	tion do				/2
<u>D10 - Mesurer et tracer</u> sur la représenta l'écran d'oscilloscope ci-contre, le signal de s du télé-variateur pour un éclairement maxim	sortie				
Respect des règles de sécurité. /2		***********	****		+++++++++++++++++++++++++++++++++++++++
<u>D11 - Mesurer sa tension efficace :</u> Umax :	/1		_		
D12 - Mesurer le rapport cyclique du signa	<u>nl :</u>	Nom de YA:	Cal YA:	Couleur YA:	Base de
Rmax :	/1	Nom de YB:	Cal YB:	Couleur YB:	temps:
<u>D13 - Vérifier ces 2 valeurs par le calcul :</u>					4_
					/2

<u>D14 – Sur l'auxiliaire de commande à 3 niveaux préréglés</u>, on peut modifier les niveaux d'éclairement préréglés. A partir de sa procédure de réglage, régler le niveau d'éclairement moyen afin que le rapport cyclique du signal de sortie du télé-variateur soit de ½.

<u>D15 - Sur ce système,</u> il existe 4 auxiliaires de commande pour piloter les télévariateurs, donner leur référence et leur désignation :

Référence :	Désignation :	
		/2
		12
		•

Partie D Total sur 28:

Activité d'exploitation pédagogique

En ayant comme ressources disponibles :

- Le système technique didactisé,
- Le dossier technique du système comprenant photographies, plans, schémas, dessins, extraits des documents constructeurs,
- Les catalogues des principaux constructeurs,
- Les appareils de mesurage et leurs notices,
- Les équipements de protection individuelle et collectifs,
- Les référentiels des formations dispensées dans la filière électrotechnique de lycée professionnel.

On demande:

De définir une ou plusieurs séquences pédagogiques, autres que celles déjà développées
dans le dossier technique et/ou étudiées lors des travaux pratiques réalisés, de niveau :
Certificat d'aptitude professionnelle,
Brevet d'études professionnelles,
Baccalauréat professionnel,
Pour cola il faut :

Pour cela il faut :

- Indiguer le domaine d'activité concerné,
- Indiquer les compétences visées,
- Définir les objectifs proposés,
- Situer la ou les séquences d'enseignement dans la progression de l'année,
- Justifier les choix pédagogiques retenus (cours, travaux pratiques et dirigés, modes d'organisation, stratégie...) pour atteindre les objectifs fixés,
- Préciser les documents utilisés par le professeur, ceux qui sont remis eux élèves ainsi que les matériels et les équipements utilisés,
- Indiquer les modalités d'évaluation prévues.

Critères d'évaluation :

- La pertinence de l'organisation proposée,
- La maîtrise des savoirs et savoirs faire caractéristiques au génie électrotechnique et énergie.
- Le niveau de la réflexion pédagogique et des finalités de la discipline et de sa spécialité,
- La qualité des documents techniques produits,
- La qualité d'expression et de communication.